

برخی از دستورات المپا و ویژگیهای نرم افزار Matlab

۱- c2d

مثال ۱: فرض کنید: $H(s) = \frac{s+1}{s^2+5s+6}$

num = [1 1];

den = [1 5 6];

sysc = tf(num, den);

با روش تغییرناپذیری ضربه `sysd = c2d(sysc, 1, 'imp')`

Transfer function:

$$z^2 - 0.2209 z$$

$$z^2 - 0.1851 z + 0.006738$$

Sampling time: 1

این دستورات عمل سیستم پیوسته را با روشهای مختلف به سیستم گسسته معادل تبدیل می کند.

`dimpulse(numd, dend)` **۲- dimpulse**

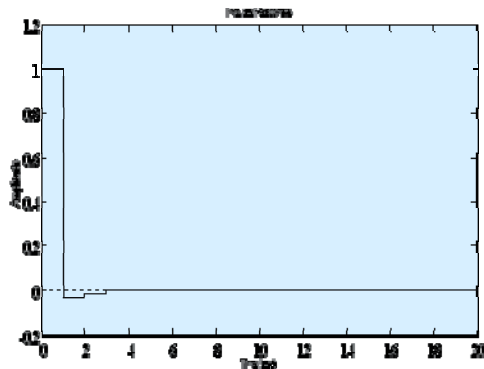
پاسخ به ضربه سیستم را تعیین می کند.

numd = [1 -0.2209];

مثال ۲:

dend = [1 -0.1851 0.006738];

dimpulse(numd, dend)

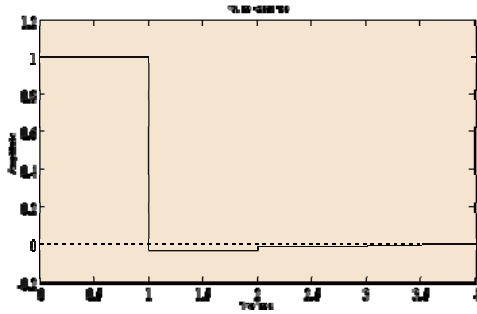


dimpulse(numd, dend, N)

N تعداد نقاطی است که پاسخ محاسبه می شود.

dimpulse(numd, dend, 4)

مثال ۳: همان مثال ۲



`y = dimpulse(numd, dend, N)`

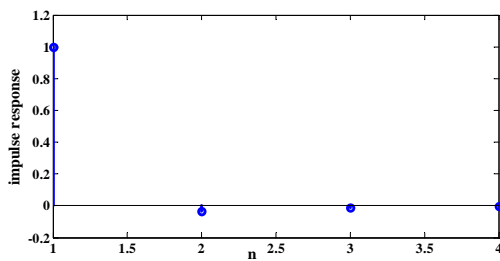
مقدار پاسخ به ضربه در متغیر y ذخیره می شود.

مثال ۴: همان مثال ۲

`y = dimpulse(numd, dend, 4)`

y =
1.0000
-0.0358
-0.0134
-0.0022

`stem(y)`



۳- dstep

دستورالعملهای مشابه با پاسخ به ضربه دارد ولی پاسخ به پله واحد رسم می شود.

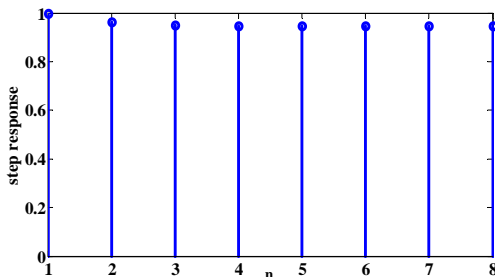
`dstep(numd, dend)`

`dstep(numd, dend, N)`

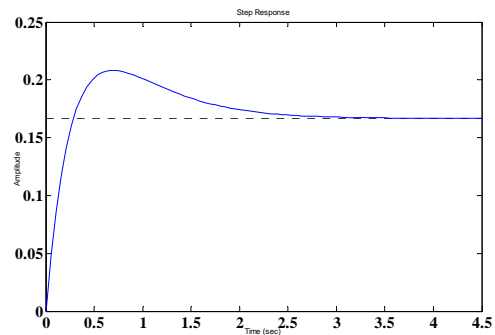
`y = dstep(numd, dend, N)`

مثال ۵: همان مثال ۲ `y = dstep(numd, dend, 8)`

`stem(y)`



در اینجا پاسخ سیستم اصلی در مثال ۱، مطابق شکل زیر با پاسخ به پله واحد سیستم معادل کاملاً متفاوت است.



همانطور که گفته شد، در معادل سازی یک سیستم پیوسته به سیستم گسسته، نتایج برای برخی از ورودیها (در اینجا ضربه واحد) بخوبی قابل دسترس است.

tf - ۴

این دستورالعمل سیستم را بصورت تابع تبدیل معرفی می کند.

مثال ۶:
$$H(z) = \frac{z^2 - 0.2209z}{z^2 - 0.1851z + 0.006738}$$

numd = [1 -0.2209];

dend = [1 -0.1851 0.006738];

sysd = tf(numd, dend, 1)

مؤلفه سوم ، پریود نمونه برداری است.

Transfer function:

$$z^2 - 0.2209 z$$

$$z^2 - 0.1851 z + 0.006738$$

Sampling time: 1

می توان از برخی از دستورات عملیهای دیگری که در این فصل کاربرد دارد، نام برد:

zpk
lsim