

خلاصه فعالیت‌های اجرایی و علمی (۱۳۶۸-۱۳۹۵)

۱. مشخصات فردی و اطلاعات عمومی

علی خاکی‌صدیق متولد ۲۱ دی‌ماه سال ۱۳۴۱ در خرم‌آباد
آدرس محل کار: تهران، خیابان دکتر شریعتی، دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر، دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین
طوسی، صندوق پستی ۱۳۵۵-۱۶۳۱۵. پست الکترونیکی: sedigh@kntu.ac.ir

تحصیلات دانشگاهی: لیسانس ریاضیات از دانشگاه نیوکاسل، انگلستان (۱۹۸۳)، فوق لیسانس سیستم‌های کنترل
از UMIST، انگلستان (۱۹۸۵)، دکتری سیستم‌های کنترل از دانشگاه سالفورد، انگلستان (۱۹۸۸).

وضعیت استخدامی: آغاز به کار با مرتبه استادیاری در سال ۱۳۶۸، ارتقا به دانشیاری در سال ۱۳۷۶، ارتقا به
استادی در سال ۱۳۸۱ و هم‌اکنون استاد پایه ۲۸ گروه کنترل دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر، دانشگاه صنعتی
خواجه نصیرالدین طوسی.

۲. تجربیات حرفه‌ای

الف) مسئولیت‌های اجرایی

۱- عضویت در کمیته‌های برگزارکننده کنفرانس‌های مختلف مهندسی از قبیل مهندسی برق، ماشین بینائی و
پردازش تصویر و کنفرانس بین‌المللی دولت، صنعت، دانشگاه برای توسعه ملی، کنفرانس بین‌المللی سالیانه
صنعت الکترونیک خودرو، کنفرانس صنعت نیروگاهی.

۲- عضویت در هیأت تحریریه چندین مجله مهندسی داخل کشور.

۳- همکاری در طراحی سؤال کنکورهای کارشناسی ارشد و دکتری از سال ۱۳۶۹ تا ۱۳۸۷.

۴- سرپرست گروه کنترل دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی در سالهای ۱۳۷۱-۱۳۷۳ و ۱۳۷۷-۱۳۸۲.

۵- ریاست دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی در سالهای ۱۳۶۹-
۱۳۷۱ و ۱۳۷۶-۱۳۷۷.

۶- سرپرست تحصیلات تکمیلی دانشگاه ۱۳۷۳-۱۳۷۶.

۷- ریاست دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی ۱۳۸۲-۱۳۸۶.

۸- سردبیر مجله علمی-پژوهشی کنترل از ۱۳۸۴ تا کنون

توضیح: پس از طرح ایده چاپ یک مجله تخصصی در زمینه کنترل و اخذ موافقت‌های لازم، این مجله هم‌اکنون
نیز تنها مجله تخصصی در این زمینه است و در سال ۱۳۸۹ به عنوان مجله برتر مهندسی کشور توسط وزارت
علوم، تحقیقات و فناوری در هفته پژوهش معرفی گردید.

۹- مسولیت بخش جوایز IEEE شاخه ایران از سال ۲۰۰۹ تا کنون.

۱۰- ریاست دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی از سال ۱۳۹۲ تا کنون

ب) آموزش

۱- دروس تدریس شده در مقطع کارشناسی: سیستم‌های کنترل خطی، سیستم‌های کنترل مدرن، ریاضیات
مهندسی.

- ۲- دروس تدریس شده در مقطع کارشناسی/ارشد: سیستم‌های کنترل دیجیتال، سیستم‌های کنترل بهینه، سیستم‌های کنترل چندمتغیره، ریاضیات مهندسی پیشرفته، کنترل مقاوم و کنترل تطبیقی.
- ۳- درس تدریس شده در مقطع دکتری: تخمین بهینه.

ج) تجربیات صنعتی

- ۱- همکاری با مرکز تحقیقاتی نیرو، متن در سالهای ۱۳۶۸-۱۳۶۹
- ۲- سرپرستی گروه تحقیقاتی در رابطه با سیستم‌های ناوبری اینرسی (INS) در معاونت جهاد خودکفایی نیروی هوایی در سالهای ۱۳۶۹-۱۳۷۵
- توضیح: با توجه به اهمیت پروژه برای سیستم دفاع هوایی، این پروژه در طی مراسمی با حضور فرمانده وقت نیروی هوایی شهید سرلشگر ستاری پایان یافت و مجری آن مورد تقدیر قرار گرفت.
- ۳- سرپرستی گروه تحقیقاتی کنترل میزسه درجه آزادی در صنایع دفاع ۱۳۷۳-۱۳۷۴
- ۴- سرپرستی گروه تحقیقاتی کنترل درجه حرارت کوره‌ها، ۱۳۷۴-۱۳۷۶
- ۵- سرپرستی گروه تحقیقاتی کنترل مقاوم دور موتور القایی در جهاد دانشگاهی خواجه نصیر، ۱۳۷۵-۱۳۷۷
- ۶- همکاری در گروه تحقیقاتی پیش‌بینی شرایط جوی شهر تهران، مرکز هواشناسی، ۱۳۷۷-۱۳۷۹
- ۷- سرپرستی گروه تحقیقاتی در پیش‌بینی قیمت سهام در بازار بورس تهران، پژوهشکده پولی و بانکی بانک مرکزی جمهوری اسلامی ایران، ۱۳۷۹-۱۳۸۰
- توضیح: با توصیه پژوهشکده پولی و بانکی، نتایج پروژه به صورت کتاب چاپ شد.
- ۸- مجری طرح تحقیقاتی بررسی وضعیت مهندسی کنترل و کاربردهای آن در ایران، وزارت صنایع مرکز صنایع نوین ۱۳۸۱-۱۳۸۲
- توضیح: این پروژه در گزارش‌های متعددی در رابطه با مهندسی کنترل در ایران مورد استناد قرار گرفته است.
- ۹- مجری طرح تحقیقاتی در رابطه با تاریخ مهندسی کنترل، معاونت پژوهشی دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی، ۱۳۸۱-۱۳۸۲.
- توضیح: نتایج پروژه به صورت کتاب چاپ شد.
- ۱۰- مجری طرح تحقیقاتی، طراحی و ساخت سیستم کنترل عمومی، وزارت صنایع مرکز صنایع نوین و معاونت پژوهشی دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی، ۱۳۸۴-۱۳۸۷.
- ۱۱- ویراستاری چند کتاب از قبیل کتاب کنترل کننده های *PID* ترجمه م. درخشان طی قرارداد منعقد شده با شرکت سهامی آب و برق خوزستان، وزارت نیرو، ۱۳۸۸ و کتاب مقدمه‌ای بر سیستم‌های دو بعدی گسسته، تالیف دکتر مسعود شفیعی، انتشارات دانشگاه صنعتی امیرکبیر، ۱۳۸۹.
- ۱۲- مجری طرح تحقیقاتی پروژه توسعه طراحی و ساخت سیمولاتور دینامیکی توربین گاز *GT10B* و کمپرسور *Demag Deval*، شرکت ملی گاز ایران، ۱۳۸۷-۱۳۹۱.
- ۱۳- مجری طرح تحقیقاتی پروژه توسعه، طراحی و ساخت سیستم مجتمع مونیتورینگ عملکرد تشخیص خطای اجزا مختلف توربین گاز *GT10B* و کمپرسور *Demag Deval*، شرکت ملی گاز ایران، ۱۳۸۷-۱۳۹۱.
- ۱۴- مجری طرح تحقیقاتی نقشه راه پنج ساله ۹۱-۹۶ قطب علمی کنترل صنعتی دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی در حوزه نشر مستندات علمی، قطب علمی کنترل صنعتی دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر، آبان ۱۳۹۱

۳. زمینه‌های پژوهشی

الف) زمینه‌های اصلی پژوهش: نظریه کنترل‌کننده‌های مقاوم و تطبیقی، کاربردهای سیستم‌های کنترل، پایش و تشخیص خطا در صنعت، پیش‌بینی‌پذیری و پیش‌بینی رفتار سیستم‌ها، سیستم‌های پیچیده و آشوبناک، و مسایل نظری و پیاده‌سازی کنترل پیش‌بین.

توضیح: این موضوعات محور اصلی پروژه‌های صنعتی و نظری تعریف شده است.

ب) زمینه‌های فرعی پژوهش:

تاریخ مهندسی کنترل.

توضیح: این موضوع به دلیل اهمیت آن جهت ایجاد خودباوری در دانشجویان مهندسی کنترل و بررسی نقش دانشمندان مسلمان در طراحی اولین سیستم‌های کنترل در دانشگاه تعریف و اجرا شد ۱۳۸۳-۱۳۸۲. نتایج آن تحقیق در سال ۱۳۸۴ چاپ شد ولی بررسی‌های تاریخی در زمینه‌های تحلیل و طراحی هم‌چنان دنبال می‌شود. این موضوع در سمینارها و کنفرانس‌های متعددی ارائه گردیده است.

اخلاق پژوهشی و مهندسی.

توضیح: اخلاق و رعایت موازین اخلاقی در توسعه علمی پایدار نقشی کلیدی دارد که متأسفانه در جامعه علمی ایران کم‌تر به آن توجه شده است. به این دلیل و با انگیزه شخصی پژوهش در این حوزه از سال ۱۳۸۷ آغاز و تا کنون نیز ادامه دارد. حاصل این کار چاپ یک کتاب و ارائه سخنرانی در سمینارها و کنفرانس‌های متعدد است.

آینده نگاری در مهندسی کنترل.

توضیح: این موضوع به دلیل علاقه شخصی پیگیری می‌شود و نتایج آن در سخنرانی کلیدی افتتاحیه دومین کنفرانس انجمن کنترل و ابزار دقیق در دانشگاه شیراز ارائه گردید.

۴. جوایز دریافت‌شده

- ۱- جایزه کتاب سال دانشگاه‌ها ۱۳۷۳-۱۳۷۴ به کتاب سیستم‌های کنترل دیجیتال.
- ۲- پژوهشگر نمونه دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی ۱۳۷۳-۱۳۷۴
- ۳- پژوهشگر نمونه دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی ۱۳۷۴-۱۳۷۵
- ۴- استاد نمونه وزارت علوم، تحقیقات و فناوری ۱۳۷۷-۱۳۷۸
- ۵- جایزه دومین کتاب برتر سال ۱۳۷۹ در مهندسی برق به کتاب اصول کنترل مدرن توسط متن در وزارت نیرو.
- ۶- دریافت لوح زرین پژوهشگر برتر صنعت برق از انجمن مهندسين برق و الکترونیک ایران، اردیبهشت ۱۳۸۷.
- ۷- استاد نمونه آموزشی در دانشکده مهندسی برق سال ۱۳۸۷-۱۳۸۸.
- ۸- پژوهشگر نمونه دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی ۱۳۸۸-۱۳۸۹.
- ۹- انتخاب مجله کنترل به عنوان مجله برتر مهندسی کشور در سال ۱۳۸۹ توسط وزارت علوم، تحقیقات و فناوری در هفته پژوهش.
- ۱۰- انتخاب کتاب مهندسی کنترل نوین به عنوان کتاب برتر رشته مهندسی برق در ۲۰امین دوره انتخاب کتاب‌های دانشگاهی، دانشگاه تهران، ۱۳۹۰
- ۱۱- انتخاب کتاب تحلیل و طراحی سیستم‌های کنترل چندمتغیره به عنوان کتاب شایسته تقدیر رشته مهندسی برق در ۱۹امین دوره جایزه کتاب فصل پاییز ۱۳۹۰، وزارت فرهنگ و ارشاد اسلامی
- ۱۲- انتخاب به عنوان اولین استاد برجسته مهندسی در سال ۱۳۹۱ توسط فرهنگستان علوم جمهوری اسلامی ایران

۵. انتشارات

توضیح: کتاب‌های نوشته شده در سه دسته‌ی ترجمه، تالیف و تصنیف آورده شده‌اند.

الف) کتاب‌های انتشار یافته: ترجمه

- ۱- **سیستم‌های کنترل دیجیتال**، ترجمه پرویز جبه دارمارالانی و علی خاکی صدیق، انتشارات دانشگاه تهران، ۱۳۷۳ و چاپ ششم ۱۳۹۰.
- توضیح: این کتاب هم اکنون مرجع اصلی در زمینه کنترل دیجیتال در بسیاری از دانشگاه‌ها است.
- ۲- **پایداری و کنترل سیستم‌های قدرت**، ترجمه حسین سیفی و علی خاکی صدیق، انتشارات دانشگاه تربیت مدرس ۱۳۷۶ و چاپ دوم ۱۳۹۰.
- توضیح: این کتاب به مدت بیش از یک دهه تنها کتاب فارسی در این زمینه و هم اکنون مرجع اصلی در دینامیک سیستم‌های قدرت در بسیاری از دانشگاه‌ها است.
- ۳- **سیگنال‌ها و سیستم‌ها**، ترجمه علی خاکی صدیق و کمال محامدپور، انتشارات دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی، ۱۳۷۸.
- ۴- **ریاضیات مهندسی پیشرفته**، ترجمه علی خاکی صدیق، منوچهر کامیاب، اسماعیل کلانتری، محمد نکوئی، مهندس معتمدی‌آذر، عباس هوشمند، انتشارات دانشگاه امام رضا(ع)، ۱۳۸۳.
- ۵- **مهندسی کنترل نوین**، ترجمه پرویز جبه دارمارالانی و علی خاکی صدیق، انتشارات جاودان خرد، ۱۳۸۹ و چاپ دوم ۱۳۹۱.

ب) کتاب‌های انتشار یافته: تالیف

- ۱- **اصول کنترل مدرن**، تالیف علی خاکی صدیق، انتشارات دانشگاه تهران، چاپ اول ۱۳۷۴ و چاپ نهم ۱۳۹۰.
- توضیح: این کتاب بیش از یک دهه تنها کتاب فارسی در این زمینه و هم اکنون مرجع اصلی درس کنترل مدرن در اکثر دانشگاه‌ها است.
- ۲- **سیستم‌های کنترل خطی**، تالیف علی خاکی صدیق، انتشارات دانشگاه پیام نور، ۱۳۷۴.
- ۳- **تحلیل سیستم‌های کنترل چندمتغیره**، تالیف علی خاکی صدیق، انتشارات دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی، ۱۳۷۵.
- ۴- **تاریخ مهندسی کنترل**، تالیف علی خاکی صدیق، انتشارات دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی، ۱۳۸۴ و چاپ دوم ۱۳۹۳.
- ۵- **مقدمه‌ای بر اخلاق پژوهشی و اخلاق مهندسی**، تالیف علی خاکی صدیق، دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی، ۱۳۸۹ و چاپ چهارم ۱۳۹۴.
- ۶- **تحلیل و طراحی سیستم‌های کنترل چندمتغیره**، تالیف علی خاکی صدیق، انتشارات دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی چاپ چهارم ۱۳۹۵.

توضیح: این کتاب ویراست بیش از ۸۰٪ تغییر یافته‌ای از کتاب ۳ است و تنها کتاب فارسی در این زمینه است و هم اکنون مرجع اصلی درس کنترل چندمتغیره در بسیاری از دانشگاه‌ها است.

۷- *تحلیل و طراحی سیستم‌های کنترل خطی*، تألیف علی خاکی صدیق، انتشارات دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی، چاپ دوم ۱۳۹۳.
توضیح: این کتاب ویراست بیش از ۵۰٪ تغییر یافته‌ای از کتاب ۲ است.

ج) *کتاب‌های انتشار یافته: تصنیفی* (کتاب‌هایی که بیش از ۳۰٪ از مراجع آن از نویسنده است)
۱- *ارزیابی روش‌های پیش بینی قیمت سهام و ارائه مدل بهینه*، تألیف علی خاکی صدیق، حمید خالوزاده، محمدحسین مهدوی عادل، انتشارات پژوهشکده پولی و بانکی - بانک مرکزی ج.ا. ۱۳۸۳.

د) کتاب‌های انتشار یافته در انتشارات معتبر بین‌المللی

1. *Control Configuration Selection for Multivariable Plants*, A. Khaki-Sedigh, B. Moaveni, LNCIS 391, Springer Verlag, 2009.
2. *An Introduction to Data-Driven Control Systems*, A. Khaki-Sedigh, Wiley-IEEE Press, 2023

ذ) مقاله‌های چاپ شده در مجلات و کنفرانس‌ها:

توضیح: مقالات بر حسب چاپ در مجلات یا ارایه در کنفرانس‌ها و زبان انگلیسی یا فارسی دسته بندی و آورده شده‌اند.

Journal Publications (English)

1987-2014

1. *Singular perturbation analysis of the step response matrices of a class of linear multivariable systems*, B. Porter, A. Khaki- Sedigh, International Journal of Systems Science, No. 2, pp 205- 211, 1987.
2. *Design of robust adaptive digital set point tracking PID controllers incorporating recursive step response matrix identifiers for gas turbines*, B. Porter, A. Khaki- Sedigh, Transactions of the Institute of the Measurement and Control, Vol. 10, pp 9-14, 1988.
3. *Robustness of tunable digital set point tracking PID controllers for linear multivariable plants*, B. Porter, A. Khaki- Sedigh, International Journal of Control, Vol. 49, No. 3, pp 777- 789, 1989.
4. *Design of tunable digital set point tracking controllers for linear multivariable type-one plants*, B. Porter, A. Khaki- Sedigh, International Journal of Systems Science, 1990, Vol. 21, No. 3, pp 447- 461.
5. *On-line identification of the first-Markov parameter of linear multivariable plants*, A. Khaki- Sedigh, J. Kamali, Journal of Engineering, Vol. 7, No. 4, pp 225- 227, 1994.
6. *Input-Output pairing using balanced realizations*, A. Khaki- Sedigh, M. Shahmansorian, Electronic Letters, Vol. 32, No. 21, pp 2027-2028, 1996.
7. *Controller design using mu-synthesis for static VAR compensator to enhance the voltage profile for remote induction motorloads*, M. Abedi, S. A. Taher, A. Khaki-Sedigh, H. Seifi, Electric Power Systems Research, 46, pp 35-43, 1998.
8. *Optimal design of robust QFT controllers using random optimization techniques*, A. Khaki- Sedigh, C. Lucas, International Journal of Systems Sciences, Vol. 31, NO. 8, pp 1043-1052, Aug 2000.
9. *Sufficient condition for the stability of decentralised control*, B. Labibi, B. Lohmann, A. Khaki-Sedigh, P. J. Maralani, Electronic Letters, Vol. 36, No. 6, pp 588-589, March 2000.

10. *Leveling and Gyrocompassing of Stable platforms using Neural Networks*, A. Khaki-Sedigh, M. Nasiri Sarvi, Iranian Journal of Science and Technology, Transaction B, Vol. 25, No. B3, pp 475-482, 2001.
11. *Design of Decentralized High-Gain Error-Actuated Controllers for Large Scale Systems*, B. Labibi, B. Lohmann, A. Khaki-Sedigh, P. J. Maralani, International Journal of Modeling and Simulations, Vol. 21, No. 4, pp 282-287, 2001.
12. *Design of Static Linear Multivariable Output Feedback Controllers using Random Optimization Techniques*, A. Khaki-Sedigh, Y. Bavafa-Toosi, Journal of Intelligent and Fuzzy Systems, Vol. 10, pp185-195, 2001.
13. *Output Feedback Decentralized Control of Large Scale Systems using Weighted Sensitivity Functions Minimizations*, B. Labibi, B. Lohmann, A. Khaki-Sedigh, P. J. Maralani, Systems and Control Letters, 47, pp 191-198, 2002.
14. *A Novel Method for the Decentralized Robust Stabilization of Large scale Systems*, B. Labibi, Y. Bavafa Toosi, A. Khaki-Sedigh, B. Lohmann, To be published by the Journal of Intelligent Automation and Soft Computing, Special Issue on Developments in Intelligent Adaptive and Robust Techniques for Automation and control Systems, 2003.
15. *Emotional Learning as a New Tool for Development of Agent-based Systems*, M. Fatourech, C. Lucas, A. Khaki-Sedigh, Informatica, Vol. 27, No. 2, 2003.
16. *Robust decentralized stabilization of large scale systems via eigenstructure assignment*, B. Labibi, B. Lohmann, A. Khaki-Sedigh, P. J. Maralani, International Journal of Systems Sciences, 2003.
17. *Robust decentralized control of large scale systems via H-infinity theory and using descriptor system representation*, B. Labibi, B. Lohmann, A. Khaki-Sedigh, P. J. Maralani, International Journal of Systems Sciences, 2003.
18. *Decentralized Stabilization of Large Scale Systems via State-Feedback and using Descriptor Systems*, B. Labibi, B. Lohmann, A. Khaki-Sedigh, P. J. Maralani, IEEE Transactions on Systems, Man, and Cybernetics- Part A: Systems and Humans, Vol. 33, No. 6, pp 771- 776, November 2003.
19. *Model based method for estimating an attractor dimension from uni/multivariate chaotic time series with application to Bremen climatic dynamics*, M. Ataei, , B. Lohmann, A. Khaki-Sedigh, C. Lucas, Chaos, Solitons and Fractals, Vol. 19:5, pp 1131-1139, 2004.
20. *Model Based Method for Determining the Minimum Embedding Dimension from Chaotic Time Series- Univariate and Multivariate Cases*, M. Ataei, , B. Lohmann, A. Khaki-Sedigh, C. Lucas, Nonlinear Phenomena in Complex Systems, Vol. 6:4, pp 842-851, 2004.
21. *Adaptive calculation of Lyapunov exponents from time series observations of chaotic time varying dynamical systems*, A. Khaki-Sedigh, M. Ataei, , B. Lohmann, C. Lucas, Nonlinear Dynamics and System Theory, An International Journal of Research and Surveys, Vol. 4, No.2 , pp145-159, 2004.
22. *Design of bearing only vision based tracking filters*, H. Ferdowsi, P. J. Maralani, A. Khaki Sedigh, Journal of Optical Engineering, Vol. 43, No. 2, Feb 2004.
23. *Reconfigurable control system design using eigenstructure assignment: static, dynamic and robust approaches*, A. Esna Ashari, A. Khaki-sedigh, M. J. Yazdanpanah, International Journal of Control, Vol. 78, No. 13/ 10, Sept 2005.
24. *Observer based design of set-point tracking Adaptive Controllers for Nonlinear Chaotic Plants*, A. Khaki Sedigh, M. Yazdanpanah, Chaos solitons and Fractals, The Interdisciplinary Journal of Nonlinear Scienc Nano and Quantum Technology, 2005.
25. *Analysis of Gain Margin and Performance of Inverse Optimal Controllers*, A. Shahmansoorian, A. Khaki Sedigh, B. Moshiri, S. Mohammadi, Mediterranean Journal of Measurement and Control, Volume 1, No. 4, October 2005.
26. *Advanced HSVC tuning in multi-machine power systems for loadability improvements*, A. Akbari, H. Seifi, A. Khaki Sedigh, Electric Power Components and Systems, Vol. 34, No. 6, June 2006.
27. *Observer-based design of set-point tracking adaptive controllers for nonlinear chaotic systems*, A. Khaki Sedigh, Y. Yazdanpanah, Chaos, Solitons & Fractals, September 2006, Pages 1063-1072
28. *A Satellite Simulator for Photography and Characteristic Determination*, M. Nasirian, H. Bolandi, A. Khaki-Sedigh, A. R. Khogar, Asian Journal of Geoinformatics, Vol. 7, No. 1, January 2007.
29. *Reconfigurable Controller Design for Linear Multivariable Plants*, M. Moaveni, A. Khaki-Sedigh, International Journal of Modelling, Identification, and Control, Vol. 2, No. 2, pp 138-146, 2007.

30. *Improved Multivariable Quantitative Feedback Design for Tracking Error Specifications*, S. M. Mahdi Alavi, A. Khaki-Sedigh, B. Labibi, and M. J. Hayes, IET Control Theory Appl, Vol. 1, No. 4, pp 1046-1053, July 2007.
31. *Chaos Control in Delayed Chaotic Systems via Sliding Mode Based Delayed Feedback*, N. Vasegh, A. Khaki-Sedigh, Chaos, Solitons and Fractals, Vol. 40, Issue 1, pp 159-165, N. Vasegh, A. Khaki Sedigh, 15 April 2009 .
32. *A New Stabilizing Control Law with Respect to a Control Lyapunov Function and Construction of Control Lyapunov Function for Particular NonAffine Nonlinear Systems*, A. Shamansourian, B. Moshiri, A. Khaki-Sedigh, and S. Mohamadi, Journal of Dynamical and Control Systems, Vol. 13, No. 4, pp 563-576, October 2007.
33. *Further Theoretical Results on "Relative Gain Array for Norm-Bounded Uncertain Systems"*, B. Moaveni, A. Khaki-Sedigh, Ind. Eng. Chem. Research, Vol. 46, pp 8288-8289, 2007.
34. *Model Reference Adaptive Control for a Flexible Launch Vehicle*, A. Khoshnoosd, J. Roshanian, and A. Khaki-Sedigh, Proc. IMech E, Vol. 22, Part I: J. of Systems and Control Engineering, pp 49-55, 2008.
35. *Adaptive Control of Nonlinear in Parameters Chaotic Systems*, M. Ayati, A. Khaki-Sedigh, Nonlinear Dynamics and Systems Theory, Vol. 8, No. 2, pp123-135, 2008.
36. *Contractive Predictive Control of Mixed Logical Dynamical Hybrid Systems*, J. Habibi, B. Moshiri, A. Khaki Sedigh, Int. J. of innovative Computing, Information and Control, Vol. 4, No. 6, pp 1283-1297, June 2008.
37. *Delayed Feedback Control of Time Delayed: Analytic Approach at Hopf Bifurcation*, N. Vasegh, A. Khaki-Sedigh, Physic Letter A, 372, pp5110-5114, 2008.
38. *Input-Output Pairing Analysis for Uncertain Multivariable Processes*, B. Moaveni, A. Khaki-Sedigh, J. of Process Control, vol. 18, pp527-532, 2008.
39. *Short Term Prediction of Air Pollution using MLP, Gamma, ANFIS, and Mixed Training Based Methods*, M. Aliyari, M. Teshnelab, A. Khaki Sedigh, Journal of Control, Vol. 2, no. 1, Fall 2008.
40. *Chaos Control via TDFC in Time-Delayed Systems: The Harmonic Balance Approach*, N. Vasegh, A. Khaki-Sedigh, Physic Letter A, 373, pp354-358, 2009.
41. *Training ANFIS as an Identifier with Intelligent Hybrid Stable Learning Based Algorithm Based on Particle Swarm Optimization and Extended Kalman Filter*, M. Aliyari, M. Teshnelab, and A. Khaki Sedigh, Fuzzy Sets and Systems, vol. 160, Issue 7, pp922-948, 2009.
42. *Identification using ANFIS with Intelligent Hybrid Stable Learning Approaches and Stability Analysis of Training Methods*, M. Aliyari, M. Teshnelab, and A. Khaki Sedigh, Applied Soft Computing, vol. 9, Issue 2, pp 833-850, 2009.
43. *Identification using ANFIS with Intelligent Hybrid Stable Learning Approaches*, M. Aliyari, M. Teshnelab, and A. Khaki Sedigh, Neural Computing and Applications, Vol 18, no. 2, pp 157-174 Feb 2009.
44. *Chaos Control in Delayed Chaotic Systems via Sliding Model Based Delayed Feedback*, N. Vasegh, A. Khaki-Sedigh, Chaos, Solitons and Fractals, 40, pp159-165, 2009.
45. *Optimal control of a nonlinear fed-batch fermentation process using model predictive approach*, A. Ashoori, B. Moshiri, A. Khaki-Sedigh, M. R. Bakhtiari Journal of Process Control, Vol. 19, Issue 7, pp 1162-1173, 2009.
46. *Adaptive Control of Nonlinear in Parameters chaotic Systems via Lyapunov Exponents Placement*, M. Ayati, A. Khaki-Sedigh, Chaos, Solitons and Fractals, 41, pp1980-1986, 2009.
47. *Observer-based adaptive control of chaos in nonlinear discrete-time systems using time-delayed state feedback*, A.Yazdanpanah Goharrizi a, A. Khaki-Sedigh b, N. Sepehri, Chaos, Solitons and Fractals, 41, pp2248-2455, 2009.
48. *Adaptive Vehicle Lateral-Plane Motion Control Using Optimal Tire Friction Forces With Saturation Limits Considerations*, J. Ahmadi, A. Khaki-Sedigh, M. Kabganian, IEEE Transaction on Vehicle Technology, Vol. 58, no. 8, pp 4098-4107, 10.1109/TVT.2009.2023660, 2009.
49. *PH Control of Penicillin fermentation Process Using Predictive Approach*, A. Ashoori, B. Moshiri, A. Ramezani, M R. Bakhtiari, A. Khaki Sedigh, System Sciences, Vol. 35, No. 1, 2009.
50. *Generalized Predictive control and tuning of Industrial Process with Second Order Plus Dead time models*, A. R Neshastehriz, A. Khaki-Sedigh, H. Sajadian, Journal of Process Control, Vol. 20, Issue 7, pp63-72, 2010.

51. *An ANOVA Based Analytical Dynamic Matrix Controller Tuning Procedure for FOPDT Models*, P. Bagheri, A. Khaki-Sedigh, Amirkabir, MICS, Vol. 42, No. 2, pp55-64, 2010.
52. *An Adjustable Model Reference Adaptive Control for a Flexible Launch Vehicle*, A. M. Khoshnood, J. Roshanian, A. A. Jafari, A. Khaki-Sedigh, Journal of Dynamic Systems, Measurement, and Control, Vol. 132, 2010.
53. *Variable structure control of linear time invariant fractional order systems using a finite number of state feedback law*, S. Baloochian, A. Khaki-Sedigh, A. Zare, Commun Nonlinear Sci Numer Simulat Vol. 16, pp 1433–1442, 2011.
54. *Descriptive vector, relative error matrix, and interaction analysis of multivariable plants*, N. Monshizadeh-Naini, A. Fatehi, A. Kahki-Sedigh, Automatica, Vol. 47, pp108–114, 2011.
55. *Stabilization of multi-input hybrid fractional-order systems with state delay*, S. Balochian, A. Khaki Sedigh, A. Zare, ISA Transactions, Vol. 50, pp 21–27, 2011.
56. *Identification and robust water level control of horizontal steam generators using quantitative feedback theory*, O. Safarzadeh, A. Khaki-Sedigh, A.S. Shirani, Energy Conversion and Management 52, 3103–3111, 2011.
57. *Improved dead zone modification for robust adaptive control of uncertain systems described by input-output models with actuator faults*, B. A. Charandabi, F. R. Salmasi, A. Khaki Sedigh, IEEE Transactions on Automatic Control, Vol. 56, No. 4, pp 863-867, April 2011.
58. *Adaptive neural network control of bilateral teleoperation with constant time delay*, A. Forouzantabar, H. A. Talebi, A. Khaki Sedigh, DOI 10.1007/s11071-011-0057-8, Nonlinear Dynamics, 2011.
59. *Bilateral control of master–slave manipulators with constant time delay*, A. Forouzantabar a, H. A. Talebi, A. Khaki Sedigh, ISA Transactions 51, pp 74-80, 2012.
60. *Stabilization of fractional order systems using a finite number of state feedback laws*, S. Balochian, A. Khaki Sedigh, M. Haeri, Nonlinear Dynamics, Vol. 66, pp141–152, DOI 10.1007/s11071-010-9916-y, 2011.
61. *Sufficient condition for stabilization of linear time invariant fractional order switched systems and variable structure control stabilizers*, S. Balochian, A. Khaki Sedigh, ISA Transactions 51, pp 65–73, 2012.
62. *Stabilization of chaos systems described by nonlinear fractional-order polytopic differential inclusion*, S. Balochian, A. Khaki Sedigh, American Institute of Physics, Chaos 22, doi: 10.1063/1.3683487, 2012
63. *Decentralized supervisory based switching control for uncertain multivariable plants with variable input–output pairing*, O. Namaki-Shoushtari, A. Khaki-Sedigh, ISA Transactions 51, 132-140, 2012.
64. *Bilateral control of master–slave manipulators with constant time delay*, A. Forouzantabar, H.A. Talebi, A. Khaki Sedigh, ISA Transactions 51, 74-80.
65. *Multiple model bank selection based on nonlinearity measure and H-gap metric*, S M. Hosseinia, A. Fatehia, T A Johansen, A. Khaki Sedigh, Journal of Process Control, 2012 (Article in press)
66. *Robustification of input redundant feedback systems using robust actuator weighting in the control allocation problem*, J. Ahmadi, A. Khaki-Sedigh, A. Ohadi, International Journal of Control, DOI:10.1080/00207179.2012.686632, 2012.
67. *Forecasting of short-term traffic-flow based on improved neurofuzzy models via emotional temporal difference learning algorithm*, J. Abdi, B. Moshiri, B. Abdulhai, A. Khaki-Sedigh, Engineering Applications of Artificial Intelligence, Volume 25, Issue 5, Pages 1022-1042, August 2012.
68. *Robustness analysis and tuning of generalized predictive control using frequency domain approaches*, P. Sarhadi, K. Salahshoor, A. Khaki-Sedigh, Applied Mathematical Modelling, Vol. 36, pp6167-6185, 2012.
69. *Robust tracking of a class of perturbed nonlinear systems via multivariable nested sliding mode control*, A. Mirhosseini, M. J. Yazdanpanah, A. Khaki-Sedigh, Transactions of the ASME, Journal of Dynamic Systems, Measurement and Control, Volume 134, Issue 3, 2012.
70. *Short-term traffic flow forecasting: parametric and nonparametric approaches via emotional temporal difference learning*, J. Abdi, B. Moshiri, B. Abdulhai, A. Khaki Sedigh, Neural Comput & Applic, DOI 10.1007/s00521-012-0977-3, 2012.
71. *Enhancement of Robust Tracking Performance via Switching Supervisory Adaptive Control*, O. Namaki-Shoushtari, A. Khaki Sedigh, Iranian Journal of Electrical and Electronic Engineering, Vol. 8, No.1, pp28-36, 2012.

72. *Predictive controlled GSP performance improvement with an integrated H_2/H_∞* , M. Rezaei Darestani, A. A. Nikkhah, A. Khaki Sedigh, International Journal of Engineering, Transactions B: Applications, 2013: <http://www.ije.ir/Vol26/No11/B/4.pdf>
73. *Robust water level control of the U-tube steam generator*, O. Safarzadeh, A. Khaki-Sedigh, A. S. Shirani, Journal of Energy Engineering, vol. 139, Issue 3, pp 161–168, 2013
74. *On the structural optimization of a neural network model predictive controller*, M. Sadeghassadi, A. Fatehi, A. Khaki Sedigh, S. Hosseini, *Industrial and Engineering Chemistry Research, Ind. Eng. Chem. Res.*, Vol. 52, Issue 1, pp 394–407, DOI: 10.1021/ie201815r, 2013
75. *Two new methods for DNA splice site prediction based on neuro-fuzzy network and clustering*, Neural Computing and Applications, Volume 23, Issue 1 Supplement, pp 407-414, December 2013
76. *Analytical approach to tuning of model predictive control for first-order plus dead time models*, P. Bagheri, A. Khaki Sedigh, IET Control Theory and Applications, Vol. 7, No. 14, pp. 1806-1817, 2013
77. *New practical design of disturbance rejection control scheme for dfig with wind energy conversion systems*, A. Tohidi, A. Shamsaddinlou, O. Abedinia, A. Khaki Sedigh, K. Abbaszadeh, International Review of Electrical Engineering, Vol. 8, No. 3, 2013
78. *Short-term traffic flow forecasting: Parametric and nonparametric approaches via emotional temporal difference learning*, J. Abdi, B. Moshiri, B. Abdulhai, A. Khaki Sedigh, Neural Computing and Applications, 2013
79. *Automatic model bank selection in multiple model identification of gas turbine dynamics*, S. M. Hosseini, A. Fatehi, A. Khaki Sedigh, T. A. Johansen, Proceedings of the Institution of Mechanical Engineers. Part I: Journal of Systems and Control Engineering, 2013
80. *Selection of sensors for hydro-active suspension system of passenger car with input-output pairing considerations*, E. Sarshari, E., A. Khaki Sedigh, Journal of Dynamic Systems, Measurement and Control, Transactions of the ASME, 2013
81. *An analytical tuning approach to multivariable model predictive controllers*, P Bagheri, A Khaki-Sedigh, Journal of Process Control 24 (12), 41-54, 2014.
82. *Control of Cardiac Arrhythmia by Nonlinear Spatiotemporal Delayed Feedback*, FR Boroujeni, N Vasegh, A. Khaki Sedigh, International Journal of Bifurcation and Chaos, 24 (11), 1450140, 2014.
83. [Analysis of a Chaotic Memristor Based Oscillator](#), F Setoudeh, A Khaki Sedigh, M Dousti, Abstract and Applied Analysis, Vol. 2014, Article ID 628169, <http://dx.doi.org/10.1155/2014/628169>, 2014.
84. [Switching-Tuning Adaptive Multiple Model Predictive Control](#), A Shamsaddinlou, A Fatehi, A Khaki Sedigh, Journal of Control Engineering and Technology 4 (2), 2014.
85. *Application of augmented UD identification with selective forgetting in an adaptive control loop*, P. Sarhadi, P., K. Salahshoor, A. Khaki-Sedigh, International Journal of Modelling, Identification and Control, 2014
86. *Non-linear generalised minimum variance control state space design for a second-order Volterra series model*, M. Maboodi, E. F. Camacho, A. Khaki-Sedigh, International Journal of Systems Science, DOI:10.1080/00207721.2013.874509, 2014
87. *A comparison of alternative strategies for optimal utilization of tyre friction forces aimed at vehicle lateral-plane motion control*, J. Ahmadi, A. Khaki Sedigh, Int. Journal of Vehicle Design, vol 66, no. 2, pp 166-192, 2014.

2015

88. *X–Y pedestal: partial quasi-linearization and cascade-based global output feedback tracking control*, Mehdi Tavan, Ali Khaki-Sedigh, Mohammad Reza Arvan, Ahmad Reza Vali, Nonlinear Dyn, DOI 10.1007/s11071-015-2081-6, 2015
89. *A Novel Alignment Repulsion Algorithm for Flocking of Multi-Agent Systems Based on the Number of Neighbours per Agent*, R. Kahani, A. Khaki Sedigh & M. Gh. Mahjani, International Journal of Control, DOI: 10.1080/00207179.2015.1052986, 2015
90. *An indirect adaptive predictive control for the pitch channel autopilot of a flight system*, Karim Salahshoor, Ali Khaki-Sedigh, Pouria Sarhadi, Aerospace Science and Technology, 45, 78–87, 2015
91. *Control of multi-chaotic systems using the extended OGY method*, E. Nobakhti, A. Khaki Sedigh, International Journal of Bifurcation and Chaos, Vol. 25, No. 8, DOI: 10.1142/S0218127415500960, 2015.

92. *Robust tuning of dynamic matrix controllers for first order plus dead time models*, P. Bagheri, A. Khaki Sedigh, Applied Mathematical Modelling, doi:10.1016/j.apm.2015.02.035, 2015.
93. *Closed form tuning equations for model predictive control of first-order plus fractional dead time models*, Peyman Bagheri, Ali Khaki-Sedigh, International Journal of Control, Automation and Systems, Vol. 13, Issue 1., pp 73-80, 2015.
94. *Latency Compensation in Multi Chaotic Systems Using the Extended OGY Control Method*, E. Nobakhti and A. Khaki Sedigh, Amirkabir International Journal of Science & Research (Modeling, Identification, Simulation & Control), Vol. 47, No. 2, pp 1-9, 2015.
95. *Decentralized MRAC for Large Scale Systems with Input and State Delay*, Hashemipour, N Vasegh, A Khaki Sedigh, The Modares Journal of Electrical Engineering 12 (3), 33-39
96. *Implementation of an Improved Performance Integral H_2/H_∞ Combined Predictive Control on a GSP*, MR Darestani, AA Nikkha, A Khaki Sedigh, The Modares Journal of Electrical Engineering 12 (2), 23-35
97. *Non-linear generalised minimum variance control state space design for a second-order Volterra series model*, M Maboodi, EF Camacho, A Khaki-Sedigh, International Journal of Systems Science 46 (14), 2607-2616, 2015
98. *Control performance assessment for a class of nonlinear systems using second-order Volterra series models based on nonlinear generalized minimum variance control*, M Maboodi, A Khaki-Sedigh, EF Camacho, International Journal of Control 88 (8), 1565-1575, 2015

2016

99. *Control performance assessment based on sensor fusion techniques*, SA Khamseh, A Khaki Sedigh, B Moshiri, A Fatehi, Control Engineering Practice, Vol. 49, pp 14–28, 2016.
100. *Fault tolerant control design using adaptive control allocation based on the pseudo inverse along the null space*, SS Tohidi, A Sedigh, D Buzorgnia, International Journal of Robust and Nonlinear Control, DOI: 10.1002/rnc.3518, 2016.
101. *Low-complexity control of hybrid systems using approximate multi-parametric MILP*, J Habibi, B Moshiri, A. Khaki Sedigh, M Morari, Automatica, Vol. 63, pp 292-301, 2016.
102. *Immersion and invariance adaptive velocity observer for a class of Euler–Lagrange mechanical systems*, Mehdi Tavan, Ali Khaki-Sedigh, Mohammad-Reza Arvan, Ahmad-Reza Vali, Nonlinear Dynamics, pp 1-13, DOI 10.1007/s11071-016-2696-2, 2016.

2017

103. *Ethics: An Indispensable Dimension in the University Rankings*, A. Khaki Sedigh, Science and Engineering Ethics, DOI 10.1007/s11948-016-9758-1, Vol. 23, 1, pp 65-80, 2017
104. *New H_2 filtering for descriptor systems: Singular and normal filter*, Sahereh Beidaghi, Ali Akbar Jalali, Ali Khaki Sedigh, International Journal of Control, Automation and Systems, Vol. 15, 1, pp 60-168, 2017.
105. *Robust H_∞ filtering for uncertain discrete-time descriptor systems*, Sahereh Beidaghi, Ali Akbar Jalali, Ali Khaki Sedigh, Bijan Moaveni, International Journal of Control, Automation and Systems, pp 1-8, 2017.
106. *Input-constrained multi-model unfalsified switching control*, Mojtaba Nouri Manzar, Giorgio Battistelli, Ali Khaki Sedigh, Automatica, 2017.
107. *Decentralized model reference adaptive control for interconnected time delay systems with delay in state and compensation of long delay in input by nested prediction*, Seyed Hamid Hashemipour, Nastaran Vasegh, Ali Khaki Sedigh, International Journal of Control, Automation and Systems, pp 1-9, 2017.
108. *Decentralized Model Reference Adaptive Control of Large Scale Interconnected Systems with Time-Delays in States and Inputs*, SH Hashemipour, N Vasegh, A Khaki Sedigh, Journal of Modeling, Identification, Simulation & Control, 2017.
109. *Multi-linear model set design based on the nonlinearity measure and H-gap metric*, Davood Shaghghi, Alireza Fatehi, Ali Khaki-Sedigh, ISA transactions

Vol. 68, pp 1-13, 2017.

110. [Nonlinear Analysis of the Contour Boundary Irregularity of Skin Lesion Using Lyapunov Exponent and KS Entropy](#), Hamed Khodadadi, Ali Khaki Sedigh, Mohammad Ataei, Mohammad Reza Jahed Motlagh, Ali Hekmatnia, Journal of Medical and Biological Engineering, Vol. 37, 3, pp 409-419, 2017.
111. [Adaptive Tuning of Model Predictive Control Parameters based on Analytical Results](#), T Gholaminejad, A Khaki-Sedigh, P Bagheri, AUT Journal of Modeling and Simulation, 2017.
112. [Decentralized MRAC for Large-Scale Interconnected Systems With State and Input Delays by Integrators Inclusion](#), Seyed Hamid Hashemipour, Nastaran Vasegh, Ali Khaki Sedigh, Journal of Dynamic Systems, Measurement, and Control, Vol. 139, 9, pp 091009, 2017.
113. [Adaptive recurrent neural network with Lyapunov stability learning rules for robot dynamic terms identification](#), Pedram Agand, Mahdi Aliyari Shoorehdeli, Ali Khaki-Sedigh, Engineering Applications of Artificial Intelligence, Vol. 65, pp 1-11, 2017.
114. [Self-falsification in multimodel unfalsified adaptive switching control](#), Mojtaba Nouri Manzar, Ali Khaki-Sedigh, International Journal of Adaptive Control and Signal Processing, Volume 31, Issue 11, Pages 1723-1739, 2017.

2018

115. [Adaptive fuzzy dynamic surface control of nonlinear systems with input saturation and time-varying output constraints](#), L Edalati, A Khaki Sedigh, M Aliyari, A Moarefianpour, Mechanical Systems and Signal Processing, Vol. 100, pp 311-329, 2018.
116. [A dynamic independent component analysis approach to fault detection with new statistics](#), M Teimoortashloo, A Khaki Sedigh, COMPUTER SYSTEMS SCIENCE AND ENGINEERING, Volume 33, Issue 1, Pages 5-20, 2018.
117. [Applying a modified version of Lyapunov exponent for cancer diagnosis in biomedical images: the case of breast mammograms](#), Hamed Khodadadi, Ali Khaki-Sedigh, Mohammad Ataei, Mohammad Reza Jahed-Motlagh, Multidimensional Systems and Signal Processing, Volume 29, Issue 1, Pages 19-33, 2018.
118. [Asymptotic tracking control of strict-feedback non-linear systems with output constraints in the presence of input saturation](#), Lida Edalati, Ali Khaki Sedigh, Mahdi Aliyari Shoorehdeli, Ali Moarefianpour, IET Control Theory & Applications, Volume 12, Issue 6, Pages 778-785, 2018.
119. [Decentralized Model Reference Adaptive Control of Large Scale Interconnected Systems with Both State and Input Delays](#), SH Hashemipour, N Vasegh, A Khaki Sedigh, AUT Journal of Modeling and Simulation, Volume 50, Issue 1, Pages 3-12, 2018.
120. [Applying Multiple Model Adaptive Control to Adjustment of Satellite Antenna Position with time varying input delay](#), Firouz Allahverdizadeh, Ali Khaki Sedigh, Jafar Rowshanian, Modares Mechanical Engineering, Volume 18, Issue 1, Pages 75-84, 2018.
121. [Robustness analysis and design of fractional order \$P^{\lambda}D^{\mu}\$ controllers using the small gain theorem](#), Roohallah Azarimi, Mahsan Tavakoli-Kakhki, Alireza Fatehi, Ali Khaki Sedigh, International Journal of Control, Volume 93, Issue 3, Pages 1-13, 2018.
122. [Adaptive Tuning of Model Predictive Control Parameters Based on Analytical Results](#), Tahereh Gholaminejad, Ali Khaki-Sedigh, Peyman Bagheri, AUT Journal of Modeling and Simulation, Volume 50, Issue 2, Pages 109-116, 2018.
123. [Infinite horizon linear quadratic tracking problem: A discounted cost function approach](#), Soleiman Najafi Birgani, Bijan Moaveni, Ali Khaki-Sedigh Optimal Control Applications and Methods, Volume 39, Issue 4, Pages 1549-1572, 2018.

2019

124. [A Novel Method for Chaos Detection in Heavy Noisy Environments Based on Distribution of Energy](#), Farbod Setoudeh, Ali Khaki Sedigh, Mohsen Najafi, International Journal of Bifurcation and Chaos, Volume 29, 2019.
125. [Performance enhancement of unfalsified adaptive control strategy using fuzzy logic](#), SI Habibi, A Khaki-Sedigh, MN Manzar, International Journal of Systems Science, Volume 50, Issue 15, Pages 2752-2763, 2019.
126. [A Fault Tolerant Control Scheme Using the Feasible Constrained Control Allocation Strategy](#), Mehdi Naderi, Tor Arne Johansen, Ali Khaki Sedigh, International Journal of Automation and Computing, Volume 16, Issue 5, Pages 628-643, Institute of Automation, Chinese Academy of Sciences, 2019.

127. [*Guaranteed feasible control allocation using model predictive control*](#), Mehdi Naderi, Ali Khaki Sedigh, Tor Arne Johansen, *Control Theory and Technology*, Volume 17, Issue 3, Pages 252-264, 2019.
128. [*H_∞ static output-feedback control design for discrete-time systems using reinforcement learning*](#), Amir Parviz Valadbeigi, Ali Khaki Sedigh, FL Lewis, *IEEE transactions on neural networks and learning systems*, 2019.
129. [*On the Stability of Nonlinear Minimum Variance Control for a Second-Order Volterra Series Model*](#), L Mehri, MA Nekoui, A Khaki-Sedigh, *CONTROL ENGINEERING AND APPLIED INFORMATICS*, Volume 21, Issue 4, Pages 3-11, 2019.
130. [*Control of large scale interconnected systems with input and state delays using decentralized adaptive state observers*](#), Seyed Hamid Hashemipour, Nastaran Vasegh, Ali Khaki Sedigh, *Asian Journal of Control*, [Volume 22, Issue 4](#), Pages 1458-1470, 2019.

2020

131. *Actuator selection for over-actuated systems using the actuator effectiveness index*, M. Naderi, M. A. Khaki Sedigh, *International Journal of Dynamics and Control*, DOI:[10.1007/s40435-020-00610-5](#), 2020.
132. *Control of large scale interconnected systems with input and state delays using decentralized adaptive state observers*, S. H. Hashemipour, N. Vasegh and A. Khaki Sedigh, *Asian Journal of Control*, Vol. 22, Issue 4, Pages 1458-1470, 2020
133. *Leading Higher Education in Iran during COVID-19 Pandemic: Reporting the Policies and Progresses*, A. Khaki Sedigh and M. R. Ahanchian, *Studies in Development of Medical Education*, Vol. 17, Issue Supplement, 2020
134. *Robustness analysis and design of fractional order λ D_μ controllers using the small gain theorem*, R. Azarmi, M. Tavakoli-Kakhki, A. Fatehi and A. K. Sedigh, *International Journal of Control*, Vol. 93, Issue 3, Pages 449-461, 2020
135. *Fast terminal sliding mode control for a nonlinear multi-agent robot system with disturbance*, M. Naserian, A. Ramazani, A. Khaki-Sedigh and A. Moarefianpour, *Systems Science & Control Engineering*, Vol. 8, Issue 1, Pages 328-338, 2020

2021

136. *Adaptive control of large-scale systems with long input and state delays and time-varying delays in the uncertain nonlinear interconnections*, S. Hashemipour, N. Vasegh and A. K. Sedigh, In: *Control Strategy for Time-Delay Systems*, Elsevier 2021
137. *Leader-follower consensus control for a nonlinear multi-agent robot system with input saturation and external disturbance*, M. Naserian, A. Ramazani, A. Khaki-Sedigh and A. Moarefianpour, *Systems Science & Control Engineering*, Vol. 9, Issue 1, Pages 260-271, 2021
138. *Multiple model unfalsified adaptive generalized predictive control based on the quadratic inverse optimal control concept*, B. Sadeghi Forouz, M. Nouri Manzar and A. Khaki-Sedigh, *Optimal Control Applications and Methods*, Vol. 42 Issue 3 Pages 769-785, 2021
139. *Predictive-based sliding mode control for mitigating torsional vibration of drill string in the presence of input delay and external disturbance*, R. Sadeghimehr, A. Nikoofard and A. Khaki Sedigh, *Journal of Vibration and Control*, Vol. 27 Issue 21-22 Pages 2432-2450, 2021
140. *Nonlinear analysis and minimum l2-norm control in memcapacitor-based hyperchaotic system via online particle swarm optimization*, F. Setoudeh and A. K. Sedigh, *Chaos, Solitons & Fractals*, Vol. 151, <https://doi.org/10.1016/j.chaos.2021.111214>, 2021
141. *Minimum variance control of chaos in a hyperchaotic memristor based oscillator using online particle swarm optimization*, F. Setoudeh and A. K. Sedigh, *Physica Scripta*, Vol. 96 Issue 3, DOI: [10.1088/1402-4896/abdae](#)f, 2021
142. *Design of nonlinear predictive generalized minimum variance control for performance monitoring of nonlinear control systems*, M. A. Sheikhi, A. Khaki-Sedigh and A. Nikoofard, *Journal of Process Control*, Vol. 106, Pages 54-71, 2021
143. *Control of managed pressure drilling systems using nonlinear predictive generalized minimum variance approach based on a Volterra model*, M. A. Sheikhi, A. Nikoofard and A. Khaki-Sedigh, *ISA transactions*, DOI: [10.1016/j.isatra.2021.11.022](#), 2021
144. *Cooperative Robust Output Consensus in Continuous-Time Heterogeneous Multi-Agent Systems Using Integral Reinforcement Learning Method*, A. P. Valadbeigi, A. Khaki Sedigh, F. Lewis and A. Moarefian Poor, *Journal of Control*, 2021

2022

145. *Eigenvalue sensitivity-based analysis for evaluation of biological network stability versus disturbances*, M. Gholampour, A. K. Sedigh, M. G. Mahjani and A. Ghasemi, Journal of theoretical biology 2022 Vol. 533, DOI: [10.1016/j.jtbi.2021.110941](https://doi.org/10.1016/j.jtbi.2021.110941), 2022
146. *Design and implementation of a fault-tolerant controller using control allocation techniques in the presence of actuators saturation for a VTOL octorotor*, Hamid Hafezi, Ali Bakhtiari and Ali Khaki-Sedigh, Robotica, <https://doi.org/10.1017/S0263574722000054>, 2022
147. *Stable deep Koopman model predictive control for solar parabolic-trough collector field*, T Gholaminejad, A Khaki-Sedigh - Renewable Energy, 2022
148. *Robust Decentralized Control System Design based on Nash Equilibrium Point using Linear Quadratic Regulators*, S Najafi Birgani, B Moaveni, A Khaki-Sedigh - Tabriz Journal of Electrical Engineering, 2022
149. *Control of managed pressure drilling systems using nonlinear predictive generalized minimum variance approach based on a Volterra model*, Mohammad Amin Sheikhi, Amirhossein Nikoofard, Ali Khaki-Sedigh, ISA Transactions, Volume 128, pp 380-390, 2022, Elsevier
150. *Online data-driven control of variable speed wind turbines using the simultaneous perturbation stochastic approximation approach*, Mojtaba Nouri Manzar, A Khaki-Sedigh, OPTIMAL CONTROL APPLICATIONS & METHODS, WILEY, 2022

2023

151. *Kalman Filter Fusion With Smoothing for a Process With Continuous-Time Integrated Sensor*, Shirin Movassagh, Alireza Fatehi, Ali Khaki Sedigh, Ala Shariati, IEEE Sensors Journal, Volume 23, Issue 7, Pages 7279-7287, IEEE
152. *An Analytical Solution to the Inverse Kinematic Problem, Dynamic Modeling, and Control of a 3 DOF Pedestal for Track Flying Targets*, Ali Akbar Sadeghi, Ahmad Reza Vali, Ali Khaki Sedigh, Aerospace Knowledge and Technology Journal, Volume 11, Issue 1, pp 7-24, Malek ashtar University of Technology, 2023
153. *Estimation and stochastic control of nonlinear dynamic systems over the AWGN channel: Application in tele-presence and tele-operation of autonomous vehicles*, Somayeh Dolatkah Takloo, Alireza Farhadi, Ali Khaki-Sedigh, IET Control Theory & Applications, 2023
154. *Parameter and State Estimation of Managed Pressure Drilling System Using the Optimization-Based Supervisory Framework*, Amirmasoud Molaei, Amirhossein Nikoofard, Ali Khaki Sedigh, Lars Imsland, IEEE Transactions on Control Systems Technology, IEEE, 2023
155. *Adaptive multi-objective control allocation with online actuator selection for over-actuated systems*, Seyyed Reza Jafari, Ali Khaki-Sedigh, Wolfgang Birk, International Journal of Dynamics and Control, Volume 11, Issue 3, Pages 1220-1229, Springer Berlin Heidelberg, 2023
156. *Stable data-driven Koopman predictive control: Concentrated solar collector field case study*, Tahereh Gholaminejad, Ali Khaki-Sedigh, IET Control Theory & Applications, Volume 17, Issue 9, Pages 1116-1131, 2023
157. *Online data-driven control of variable speed wind turbines using the simultaneous perturbation stochastic approximation approach*, Mojtaba Nouri Manzar, A Khaki-Sedigh, Optimal Control Applications and Methods, Volume 44, Issue 4, Pages 2082-2092, John Wiley & Sons, 2023
158. *Robust H_∞ tracking of linear discrete-time systems using Q -learning*, Amir Parviz Valadbeigi, Zhan Shu, Ali Khaki Sedigh, International Journal of Robust and Nonlinear Control, Volume 33, Issue 10, Pages 5604-5623, John Wiley & Sons, Inc., 2023

2024

159. *Heave attenuation in offshore managed pressure drilling with an integral sliding mode controller*, Danial Pazoki, Amirhossein Nikoofard, Ali Khaki Sedigh, Applied Ocean Research, Vol. 145, 2024.

Journal Publications (Persian)

1. *On the predictability of Tehran's share prices*, H. Khaloozadeh, A. Khaki- Sedigh, C. Lucas, Financial Research Journal, University of Tehran, Vol. 11-12, Summer- Fall 1996.
2. *Autopilot design for a ground-to- ground missile using multivariable time- varying models*, A. Khaki- Sedigh, M. Rashtian, Bavar Journal of Engineering, No. 4, pp 11-20, Summer 1997.
3. *Robust controller design for SVC to improve the dynamic behavior of 3-phase induction motors in the start- up period*, A. Taher, A. Abedi, H. Seifi, A. Khaki- Sedigh, Amirkabir Research Journal, Vol. 9, No. 35, Summer- Fall, 1997.
4. *Robust on-off control*, H. Momeni, G. Montazar, A. Khaki- Sedigh, Daneshvar Research Journal, Winter 1997.
5. *Overdesigns resulting from control-model ratio in QFT*, A. Khaki- Sedigh, A. Khayatian, Mashas University Research Journal, Vol. 10., No. 1, 1998.
6. *Robust reactive power compensation using H_∞ control theory*, Esteghlal Journal, Esfehan University of Technology, Vol. 17, No. 2, 1998.
7. *Modelling and prediction of share prices dynamics in Tehran's stock exchange*, H. Khaloozadeh, A. Khaki- Sedigh, Modares Research Journal, Tarbiat Moddaress University, Vol. 21, No. 6. 1998.
8. *Gyrocompassing in INS with stable platform using Neural Networks*, H. Valipoor, A. Khaki- Sedigh, Engineering Faculty Research Journal. University of Tehran, Fall 1999.
9. *On the predictability of price fluctuations in Tehran stock Exchange: A correlation dimension estimation approach*, H. Khaloozadeh, A. Khaki- Sedigh, C. Lucas, Esteghlal Journal of Engineering, Esfehan University of Technology, Vol. 18, No. 1, Sep 1999.
10. *Determination of relay switching time, evaluation of disturbance and noise affect and transient behavior in robust binary control*, H. Momeni, G. Montazar, A. Khaki- Sedigh, Esteghlal Journal of Engineering, Esfehan University of Technology, Vol. 18, No. 2, March 2000.
11. *Leveling and Gyrocompassing of Stable platforms using Neural Networks*, A. Khaki- Sedigh, M. Nasiri Sarvi, Iranian Journal of Science and Technology, Transaction B, Vol. 25, No. B3, pp 475-482, 2001.
12. *Servo Control in the Quantitative Feedback Theory*, F. Esmaeel Azar, A. Khaki-Sedigh, Scientific Quaterly Journal of Science and Engineering, Islamic Azad University, Vol. 1, No. 1, Winter 2001.
13. *Application of Measure Theory in The Design of Multivariable PID Controllers*, A. Zarre, A. Vahidian Kamyad, A. Khaki-Sedigh, Int. J. of Engineering Sciences, Vol. 13, No. 1, pp 162-176, 2002.
14. *Robust Tracking by Using Measure Theory*, A. Zarea, A. Khaki-sedigh, A. Vahidian Kamyad, Iranian Journal of Electrical and Computer Engineering, Vol. 2, No. 1, Spring-Summer 2003.
15. *Stock Price Modelling and Forecasting using Stochastic Differential Equations*, H. Khaloozadeh, A. Khaki-Sedigh, Tahgigat-E-Eghtesadi, University of Tehran, No. 69, pp 1-26, Summer 2005.
16. *Functional controllability of nonlinear systems by using measure theory*, A Zare, A. Khaki Sedigh, A. Vahidian Kamyad, Journal of Technical Engineering, Islamic Azad University of Mashhad, Vol 1, Number 1, Summer 2006.
17. *Power System Voltage Stability enhancement by High Side Voltage Control*, A. Akbari, H. Seifi, A. Khaki-Sedigh, Modarres Technical and Engineering Scientific Research Journal, No. 26, pp 45-58, Winter 2007.
18. *A Modified Proportional Navigation Guidance for Range Estimation*, A. Moharampour, J. Poshtan, A. Khaki-Sedigh, Iranian Journal of Electrical and Electronic Engineering, vol. 4, No. 3, pp 115-120, 2008.
19. *A Modified Proportional Navigation Guidance for Accurate Target Hitting*, A. Moharampour, J. Poshtan, and A. Khaki Sedigh, Iranian Journal of Electrical 20 & Electronic Engineering, Vol. 6, No. 1, Mar. 2010.
20. *Design of Supervisory Based Switching Controllers with Bumpless Transfer*, O. Namaki Shoushtari, A. Khaki Sedigh, Journal of Control, Vol. 4, No. 4, pp51-61, 2011.
21. *A Review on the Present Status and Future Trends in the Analysis and Design of Contol Systems*, A. Khaki Sedigh, Iranian Journal of Engineering Education, Number 62, Vol. 16, Summer 2014.

Conference Publications (English)

1. *Design of robust adaptive digital set point tracking PID controllers for linear multivariable plants*, B. Porter, A. Khaki- Sedigh, Proceedings of the fifth Yale workshop on applications of adaptive system theory, Yale university, pp 96- 106, 1987.
2. *Design of digital set point tracking PID controllers for warships*, B. Porter, A. Khaki-Sedigh, IEE coll. On control in marine industry, pp 1- 3, 1988.
3. *Design of digital set point tracking PID controllers for hydrofoils*, B. Porter, A. Khaki-Sedigh, Proc. of IEE International Conference on Control, Control 88, pp 660-665, 1988.
4. *Design of robust digital set point tracking PI controllers for non- minimum phase multivariable plants*, B. Porter, A. Khaki- Sedigh, IFAC workshop on robust adaptive control, Newcastle, Australia, 20-24 August, 1988.
5. *Design of adaptive digital set point controllers for linear multivariable type-one plants*, B. Porter, A. Khaki- Sedigh, IFAC Symposium on Adaptive Systems in Control and Signal Processing, pp 193-198, 1989.
6. *Design of tunable digital set point tracking controllers for linear multivariable mixed-type plants*, B. Porter, A. Khaki- Sedigh, International Conference on Modeling and Control, Tehran, Iran, 1990.
7. *Transmission zeros assignment for linear multivariable plants*, A. Khaki- Sedigh, IASTED International Symposium on Modeling Identification and Control, Austria, 1991.
8. *Design of high gain error actuated controllers for linear multivariable non-minimum phase plants*, A. Khaki- Sedigh, 1991 American Control Conference Boston, June 26-28, 1991.
9. *Building an expert system for turbogenerator fault diagnosis and repair*, A. Khaki-Sedigh, J. Sayad, S. Sayad, Italy, ISSMM., 1991.
10. *Design of fast sampling error actuated adaptive controllers for linear multivariable plants*, A. Khaki-Sedigh, J. Kamali, ICARCV'92, Second International Conference on Automation, Robotics and Computer Vision, 15-18 Sep. 1992, Singapore.
11. *An expert system for alarm processing in power system operation*, A. Khaki-Sedigh, J. Sayad, P. Hamidi, University of British Columbia, IASTED International Conference on Power System Engineering, Vancouver, Canada, 5-7 Aug., 1992.
12. *An expert system for alarm processing in power system operation (ALCON)*, A. Khaki-Sedigh, J. Sayad, P. Hamidi, S. Saltryan, International conference on fault diagnosis, Toulouse, France, April 5-7, 1993.
13. *An expert system for power transformers fault diagnosis (TRANTEX)*, A. Khaki-Sedigh, J. Sayad, P. Hamidi, A. P. Nanjappa, Cigre Symposium, Berlin, 1993.
14. *Design of robust PSS using QFT*, A. Khaki- Sedigh, G. Alizahedi, IEE International Conference on Control 94, Coventry, England, 1994.
15. *On- line tuning of PID controllers using Neural Networks*, A. Khaki-Sedigh, H. Jula, ICARCV'94, Fourth International Conference on Automation, Robotics and Computer Vision, Singapore, 1994.
16. *sDecoupling of multivariable systems using inverse neuro-controllers*, A. Khaki- Sedigh, A. S. Mootab, International conference on intelligent and Cognitive Systems, ICIC 1996, Tehran, October 1996.
17. *Adaptive control of stable platforms using Neural Networks*, A. Khaki- Sedigh, H. Khaloozadeh, ICARCV 96, Fourth International Conference on control, Automation, Robotics and Vision, 3-6 December 1996, Singapore, Westin Stanford.
18. *Necessary and sufficient conditions for multivariable pole placement and entire eigenstructure assignment through output Feedback*, Y. B. Toosi, A. Khaki-Sedigh, The 3rd IMAC/IEEE Int. Conference, CSCC99, Greece, 1999.
19. *Long term prediction of Tehran price index(TEPIX) using neural networks*, H. Khaloozadeh, A. Khaki-Sedigh, C. Lucas, Proceedings of the 2nd Irano-Armenian Workshop on Neural Networks, pp139,145,1999.
20. *Output Feedback diagonal dominance via H_{∞} theory*, A. Khaki- Sedigh, B. Labibi, ICEE99, Tehran, Iran, 1999.
21. *H_{∞} controller design for SVC to enhance the voltage profile in industrial networks*, A. Taher, A. Abedi, H. Seifi, A. Khaki- Sedigh, ICEE 99, Tehran, Iran, 1999.
22. *High Gain Decentralized Control of Large- Scale Systems*, Labibi, B., Lohmann, B., Khaki Sedigh, A. Jabedar Maralani, P. Proceedings of the IASTED Conference on

- Modeling, Identification and Control (MIC), Innsbruck 2000, pp. 105-108.
23. *Decentralized Robust Control of Large- Scale Systems via Sensitivity Reduction to the Interactions*. Labibi, B., Lohmann, B., Khaki Sedigh, A. Jabedar Maralani, P. Accepted at IEEE American Control Conference 2000.
 24. *Genetic Methodology for Linear output Feedback Control Law Design*, Y. Bavafa, A.Khaki-Sedigh, Engineering Series, Signal Processing and Computer Science, World Scientific and Engineering Press, pp375-380, 2000.
 25. *Authoritative Seismic Excited Structural Control via Classical PID*, Y. Bavafa, A. Khaki-Sedigh, S. Ghasemzadeh, Signal Processing and Computer Science, World Scientific and Engineering Press, pp 370-373, 2000.
 26. *Robust Automotive Engine Speed Control: Tracking and Regulation via classical PID*, Y. Bavafa, A. Khaki-Sedigh, WAC, Intelligent Automation and Control, Vol. 9, TSI Press series, 2000.
 27. *Decentralized Robust Control of Large Scale Systems via Sensitivity Reduction to the Interactions*, B. Labibi, B. Lohmann, A. Khaki-Sedigh, P. Jabbedar Maralani, ACC2000, Hyatt Regency Hotel, USA, June 28-30, 2000.
 28. *Predictability and correlation and Correlation Analysis of the Dynamical behaviour of the Metrological Data*, A. Khaki-Sedigh, M. Zamanian, XIV International Conference on Systems Sciences, Wroclaw, Poland, Sept. 11-13, 2001.
 29. *An Agent Based Approach to Multivariable Control*, M. Fatourehchi, C. Lucas, and A. Khaki-Sedigh, IASTED International Conference on Artificial Intelligence and Applications, Marbella, Spain, pp 376-381, Sept 4-7, 2001.
 30. *Minimum Sensitivity in Linear Output Feedback Design*, Y. Bavafa-Toosi, A. Khaki-Sedigh, 5th World Automation Congress(WAC), USA, June 2002.
 31. *Stability is a Fuzzy Concept*, Y. Bavafa-Toosi, A. Khaki-Sedigh, 6th WSEAS CSCC, Crete, Greece, July 2002.
 32. *A Genetic Approach to the Design of linear Output Feedback Controllers*, Y. Bavafa-Toosi, A. Khaki-Sedigh, Invited Paper, SSGRR 2002s, L'Aquila, Rome, Italy, July 2002.
 33. *Decentralized Quantitative Feedback Design of Large Scale Systems*, B. Labibi, B. Lohmann, A. Khaki-Sedigh, P. Jabbedar Maralani, IFAC 15th World Congress, BARCELONA, Spain, July 21-26, 2002.
 34. *Determining Embedding Dimension from Output Time Series of Dynamical systems: Scalar and Multiple output Cases*, M. Ataei, A. Khaki-Sedigh, B. Lohmann, C. Lucas, Second Int. Conf. On System Identification and Control Problems, Moscow, Russia, JAN 29-31, 2003.
 35. *Determination of Embedding dimension using multiple time series*, M. Ataei, A. Khaki-Sedigh, B. Lohmann, C. Lucas, 4th International Symposium On mathematical modeling, Vienna, 5-7 Feb. 2003.
 36. *Applying CBRL(Context Based Reinforcement Learning) to Multivariable Control of HVAC System*, F. Rashidi, C. Lucas, A. Khaki-Sedigh, International Conference on Intelligent Data Mining and Automated Learning, IDEAL 03, Hong Kong, March 2003.
 37. *Intelligent Control Based on Brain Emotional Learning Algorithm with Temporal Difference Learning and Context Study*, J. Abdi, F. Rashidi, C. Lucas, A. Khaki-Sedigh, D. Shahmirzadi, International Conference on Intelligent Data Mining and Automated Learning, IDEAL 03, Hong Kong, March 2003.
 38. *Solving Weighted Mixed Sensitivity H-inf Problem by Decentralized Output Feedback via Modifying Weighting Functions and using Descriptor System Representation*, B. Labibi, A. Khaki-Sedigh, P. Jabbedar Maralani, B. Lohmann, 4th IFAC Symposium on Robust Control Design, Milano, Italy, June 2003.
 39. *Estimating the Lyapunov Exponents of Chaotic Time Series Based on Polynomial Modelling*, M. Ataei, A. Khaki-Sedigh, B. Lohmann, 13th IFAC Symposium on System Identification, Rotterdam, Netherlands, August 2003.
 40. *Identification of the Dynamics of the Google's Ranking Algorithm*, A. Khaki-Sedigh, M. Roudaki, 13th IFAC Symposium on System Identification, Rotterdam, Netherlands, August 2003.
 41. *On the Predictability of Tehran Price Index (TEPIX)*, H. Khaloozadeh, A. Khaki-Sedigh, IEEE Conference on Control Applications, CCA2003, Turkey, June 23-25, 2003.
 42. *Relative Gain Array Analysis of Uncertain Multivariable Plants*, A. Khaki-Sedigh, B. Moaveni, ECC2003, Cambridge, UK, Sep 2003.
 43. *Solving Weighted Mixed Sensitivity H-infinity Problem by Decentralized Control Feedback*, B. Labibi, A. Khaki-Sedigh, P. Jabbedar Maralani, B. Lohmann, ECC2003, Cambridge, UK, Sep 2003.

44. *Estimating the Lyapunov Exponents of Chaotic Time Series: A Model Based Approach*, M. Ataei, A. Khaki-Sedigh, B. Lohmann, C. Lucas, ECC2003, Cambridge, UK, Sep 2003.
45. *Adaptive input-output pairing using on-line RGA identification*, A. Khaki-Sedigh, B. Moaveni, First African Control Conference, University of Cape Town, 3-5 December 2003.
46. *Automatic QFT controller design using LMI theory*, V S. Bokharaie, A. Khaki-Sedigh, First African Control Conference, University of Cape Town, 3-5 December 2003.
47. *Reconfigurable Output Feedback Design using Eigenstructure Assignment*, A. Esna Ashari, A. Khaki-Sedigh, SICE2004, Japan, 2004.
48. *Relationship Between Inverse Optimality and Gain Margin Concepts*, A. Shahmansourian, B. Moshiri, A. Khaki-Sedigh, S. Mohammadi, Mechatronics and Robotics04, Achen, Germany, Sept 13-15, 2004.
49. *Inverse Optimal Control Design using Quadratic Approximation of CLF*, , A. Shahmansourian, , A. Khaki-Sedigh, B. Moshiri S. Mohammadi, Mechatronics and Robotics04, Achen, Germany, Sept 13-15, 2004.
50. *Short-Term Prediction of Air Pollution using Multi-Layer Perceptron and Gamma Neural Networks*, M. A. Shoorehdeli, M. Teshnehlab, A. Khaki-Sedigh, CONTROL 2004, University of Bath, UK, Sept6-9, 2004 .
51. *A Novel Design Approach for Tracking Error Specifications in SISO-QFT: A Minimum Phase Case*, S. M. Mahdi Alavi, A. Khaki-Sedigh, and B. Labibi, MED'04, 2004.
52. *A New Algorithm in Satellite Attitude Determination*, M. Nasirean, H. Bolandi, A. Khaki-Sedigh, and A. R. Khogar, 5th IAA Symposium on Small Satellites for Earth Observation, Berlin, Germany, April 4-8, 2005.
53. *Decentralized Controller Design In MIMO-QFT for Tracking Error Specifications*, S. M. Mahdi Alavi, A. Khaki-Sedigh, and B. Labibi, The 1st International Conference on Control and Optimization with Industrial Applications, Baku, Azerbaijan, May 22-25, 2005.
54. *Optimal Design of Robust Adaptive Controllers: A QFT-EEAS based approach using Random Optimization Techniques*, A. Khaki Sedigh, O. Namaki-Shoushtari, and B. N. Araabi, Proc. 5th International Conference on Control and Automation, Hungary, June 2005.
55. *Reconfigurable Sliding-Mode Control Design Using Genetic Algorithms and Eigenstructure Assignment*, A. Esna Ashari, M J. Yazdanpanah, and A. Khaki Sedigh, Proc. 5th International Conference on Control and Automation, Hungary, June 2005.
56. *Output Feedback Reconfigurable Controller Design Using Eigenstructure Assignment: Post-Fault Order Change*, A. Esna Ashari, and M J. Yazdanpanah, A. Khaki Sedigh, Proc. 5th International Conference on Control and Automation, Hungary, June 2005.
57. *Adaptive Control of Chaos in Nonlinear Discrete-Time Systems Using Time-Delayed State Feedback*, A. Yazdanpanah, A. Khaki-Sedigh, International Conference PhysCon 2005, Saint Petersburg, RUSSIA, August 24-26, 2005.
58. *Adaptive Control of Chaos in Nonlinear Chaotic Discrete-Time Systems*, Am. Yazdanpanah, A. Khaki-Sedigh, Ar. Yazdanpanah, International Conference PhysCon 2005, Saint Petersburg, RUSSIA, August 24-26, 2005.
59. *Pre-Filter Design for Tracking Error Specifications in MIMO-QFT*, S.M. Mahdi Alavi, Ali Khaki-Sedigh, and Batool Labibi, CDC-ECC, Spain, 2005.
60. *Design of a Novel Sattelite Attitude Determination Algorithm*, M. Nasirian, H. Bolandi, A. Khaki-Sedigh, and R. Khogar, International Conference on Engineering Education, Sillesian University of Technology, Poland, July 25-29, 2005.
61. *Design of Satellite Attitude Control Simulator*, M. Nasirian, H. Bolandi, A. Khaki-Sedigh, and A. R. Khoogar, 1st International Symposium on Systems and Control in Aerospace and Astronautics, Jan 19-21, Harbin, China, 2006.
62. *Predictive Control of Earth Station Antenna with Friction Compensation*, I. Mohammadzaman, A. Khaki-Sedigh, and M. Nasirian, ICMA2006, IEEE International Conference on Mechatronics and Automation, Luoyang, Henan, China, June 25-28, 2006.
63. *Predictive Control of Non-minimum Phase Motor with Backlash in an Earth Station Antenna*, I. Mohammadzaman, A. Khaki-Sedigh, and M. Nasirian, The 25th Chinese Control Conference, Harbin, China, August 7-11, 2006.
64. *Predictive Control of Earth Station Antenna with Backlash Compensation*, I. Mohammadzaman, A. Khaki-Sedigh, ans M. Nasirian, IEEE International Conference on Control Applications, IEEE International Symposium on Computer Aided Control Systems Design, IEEE International Symposium on Intelligent Control, Munich,

- Germany, October 4-6, 2006.
65. *A Novel Design Approach for Multivariable Quantitative Feedback Design with Tracking Error Specifications*, S M M Alavi, A. Khaki-Sedigh, B. Labibi, International Control Conference 2006, Glasgow, UK, 30th Aug to 1st Sep, 2006.
 66. *On-Line Input/Output Pairing for Linear and Nonlinear Multivariable Plants using Neural Networks* M. Moaveni, A. Khaki-Sedigh, International Control Conference 2006, Glasgow, UK, 30th Aug to 1st Sep, 2006.
 67. *An LMI Approach to Automatic Loop-Shaping of QFT Controllers*, V S Bokharaie, A. Khaki-Sedigh, International Control Conference 2006, Glasgow, UK, 30th Aug to 1st Sep, 2006.
 68. *Simulation of Bending Vibration Effects on Attitude Control of a Flexible Launch Vehicle*, J. Roshanian, A. Khaki-Sedigh, A. Khoshnood, IASTED Asian Conference, Modelling, Simulation, Beijing, China, October 8-10, 2007.
 69. *A QFT/EEAS Design of Multivariable Robust Adaptive Controllers*, O. Namaki Shoushtari, A. Khaki-Sedigh, and B. N. Araabi, Proceedings of the IFAC 17th World Congress, Korea, July 6-11, 2008.
 70. *Disturbance Rejection in Neural Network Model Predictive Control*, A. Jazayeri, A. Fatehi, H. Sajaddian, and A. Khaki-Sedigh, Proceedings of the IFAC 17th World Congress, Korea, July 6-11, 2008.
 71. *Stable Learning Approaches for ANFIS as an Identifier*, A. Aliyari, M. Teshnehlab, and A. Khaki-Sedigh, Proceedings of the IFAC 17th World Congress, Korea, July 6-11, 2008.
 72. *Delayed Feedback Control of Delayed Chaotic Systems: Numerical Analysis of Bifurcation*, N. Vasegh, A. Khaki Sedigh, ENOC, St. Petersburg, Russia, 2008.
 73. *A Disturbance Rejection Supervisor in Multiple-Model Based Control*, E. Peymani Froushani, A. Fatehi, and A. Khaki Sedigh, International Control Conference 2008, Manchester, UK, Sep 2008.
 74. *Automatic Learning in Multiple Model Adaptive Control*, E. Peymani Froushani, A. Fatehi, and A. Khaki Sedigh, International Control Conference 2008, Manchester, UK, Sep 2008.
 75. *Low Complexity Control of Hybrid Systems with Application to Control of Step-down DC-DC Converters*, [../Users/sedig/AppData/Roaming/Local Settings/Temp/Rar\\$EX00.281/papers/p187.pdf](http://../Users/sedig/AppData/Roaming/Local Settings/Temp/Rar$EX00.281/papers/p187.pdf) J. Habibi, B. Moshiri, and A. Khaki Sedigh, International Control Conference 2008, Manchester, UK, Sep 2008.
 76. *Improved FOPDT model estimation with Delayed-relay feedback for constant time dominant processes*, Z. Tehrani Zamani, B. Moshiri, A. Khaki Sedigh, and A. Fatehi, International Control Conference 2008, Manchester, UK, Sep 2008.
 77. *Relay feedback based monitoring and autotuning of processes with gain nonlinearity*, Z. Tehrani Zamani, B. Moshiri, A. Khaki Sedigh, and A. Fatehi, International Control Conference 2008, Manchester, UK, Sep 2008.
 78. *A New Approach to Input-Output Pairing Analysis for Uncertain Multivariable Plants*, B. Moaveni and A. Khaki Sedigh, International Control Conference 2008, Manchester, UK, Sep 2008.
 79. *Neural Predictive Control for Wide Range of Process Systems*, S. A. Jazayeri Moghadas, A. Fatehi, H. Sadjadian, A. Khaki-Sedigh, International Control Conference 2008, Manchester, UK, Sep 2008.
 80. *Suboptimal control of hybrid systems using approximate multi-parametric MILP*, Habibi, J., A. Khaki Sedigh, CDC 2008, 47th IEEE Conference on Decision and Control, pp 2129-2134, 9-11 Dec. 2008.
 81. *Generalized Predictive Control of a Multivariable pH Neutralization Process Using Independent Model Approach*, P. Bagheri, A. Khaki-Sedigh, and B. A. Neshastehriz, Proceedings of 2009 CACS International Automatic Control Conference, National Taipei University of Technology, Taiwan, Nov. 27-29, 2009.
 82. *Study of Multiple Model Predictive Controllers on a pH Neutralization Plant*, A. Shamsoddinlou, A. Fatehi, A. Khaki-Sedigh, Proceedings of 2009 CACS International Automatic Control Conference, National Taipei University of Technology, Taiwan, Nov. 27-29, 2009.
 83. *Active Vibration Control using Switching Based Multi Objective Control*, L. Soltanian, A. Khaki-Sedigh, O Namaki-Shoushtarim, Proceedings of 2009 CACS International Automatic Control Conference, National Taipei University of Technology, Taiwan, Nov. 27-29, 2009.
 84. *Enhancement of Multi Objective Control Performance via Switching*, L. Soltanian, A. Khaki-Sedigh, O Namaki-Shoushtarim, CCDC2009, China, 2009.

85. *Multi Objective Control of an Active Vibration System via Switching*, L. Soltanian, A. Khaki-Sedigh, O. Namaki-Shoushtarim, The 7th International Conference on Control & Automation, New Zealand, Dec. 9-11, 2009.
86. *Delayed feedback control of delayed chaotic systems*, N. Vasegh, A. Khaki Sedigh, PHYSCON, 4th International Scientific Conference on Physics and Control, Italy, Sep 1-4 2009.
87. *Design of Decentralized Supervisory Based Switching QFT Controller for Uncertain Multivariable Plants*, O. Namaki-Shoushtari, A. Khaki Sedigh, Joint 48th IEEE Conference on Decision and Control and 28th Chinese Control Conference, Shanghai, P.R. China, December 16-18, 2009.
88. *Control Loop performance Diagnosis Based on The Dempster Shafer Theory*, M. Kharaziha, A. Khaki Sedigh, B. Moshiri, 24th Symposium of Malaysian Chemical Engineers /1st International Conference on Process Engineering and Advanced Materials, KL, Malaysia, 2010.
89. *Neural Network Model-Based Predictive Control for Multivariable Nonlinear Systems*, Bahareh Vatankhah Alamdari, Alireza Fatehi, and Ali Khaki-Sedigh, 2010 IEEE International Conference on Control Applications, Part of 2010 IEEE Multi-Conference on Systems and Control, Yokohama, Japan, September 8-10, 2010.
90. *An Analysis of Variance Approach to Tuning of Generalized Predictive Controllers for Second Order plus Dead Time Models*, A. R. Neshasteriz, A. Khaki-Sedigh, and H. Sadjadian, 2010 8th IEEE International Conference on Control and Automation, Xiamen, China, June 9-11, 2010.
91. *Input-output Pairing Based on the Control Performance Assessment Index*, S. Choobkar, A. Khaki Sedigh, A. Fatehi, IEEE, 978-1-4244-5848-6/10, pp 492-496, 2010.
92. *Neural network model-based predictive control for multivariable nonlinear systems*, Alamdari, B.V. , Fatehi, A., Khaki-Sedigh, A., Proceedings of the IEEE International Conference on Control Applications, Japan, Article number 5611265, Pages 920-925, 2010.
93. *Traffic state variables estimating and predicting with extended Kalman filtering*, J. Abdi, , B. Moshiri, E. Jafari, A. Khaki Sedigh, International Conference on Power, Control and Embedded Systems, ICPCES 2010; Allahabad; 28 November 2010 through 1 December 2010; Category number CFP1009L-ART; Code 83832, 2010.
94. *Comparison of RBF and MLP neural networks in short-term traffic flow forecasting*, J. Abdi, , B. Moshiri, A. Khaki Sedigh, International Conference on Power, Control and Embedded Systems, ICPCES 2010; Allahabad; 28 November 2010 through 1 December 2010; Category number CFP1009L-ART; Code 83832, 2010.
95. *Optimal Control of Ride Comfort of a Passenger Car: Comparison between the Hydro Active and the Fully Active Suspension Systems*, E. Sarshari, A. Khaki Sedigh, H. Sadati, SAE International, DOI: 10.4271/2010-01-1913, 2010.
96. *Traffic state variables estimating and predicting with neural network via extended Kalman filter algorithm with estimated parameters as offline*, 8th IEEE International Symposium on Intelligent Systems and Informatics, SIISY 2010; Subotica; 10 September 2010 through 11 September 2010; Category number 10EX4484; Code 83090, 2010.
97. *Robust Control of a pH Neutralization Process Plant Using QFT*, R. Shabani, A. Khaki Sedigh, and K. Salahshoor, International Conference on Control, Automation and Systems 2010, KINTEX, Gyeonggi-do, Korea, Oct. 27-30, 2010.
98. *A Hybrid EKF-Fuzzy Approach to Fault Detection and Isolation of Industrial Gas Turbines*, A. Salar, A. Khaki Sedigh, S M. Hosseini, H. Khaledi, ASME Turbo Expo 2011 GT2011, June 6-10, 2011, Vancouver, British Columbia, Canada.
99. *Robust Gas Turbine Speed Control Using QFT*, Z. Abollahi Biron, A. Khaki Sedigh, R. Abdollah Biron, ASME Turbo Expo 2011 GT2011, June 6-10, 2011, Vancouver, British Columbia, Canada.
100. *Design of Switching Control Systems Using Control Performance Assessment Index*, A. Moridi, S. Armaghan, A. Khaki Sedigh and S. Choobkar, Proceedings of the World Congress on Engineering 2011 Vol II, WCE 2011, July 6 - 8, 2011, London, U.K.
101. *Design of a Switching PID Controller for a Magnetically Actuated Mass Spring Damper*, A. Moridi, S. Armaghan, A. Khaki Sedigh, Proceedings of the World Congress on Engineering 2011 Vol III, WCE 2011, July 6 - 8, 2011, London, U.K.
102. *Tuning of Dynamic Matrix Controller for FOPDT Models using Analysis of Variance*, P. Bagheri, A. Khaki-Sedigh, 18th IFAC World Congress Milano (Italy) August 28 - September 2, 2011.

103. *A Switched Based Control Strategy for Target Tracking of Autonomous Robotic Vehicles using Range-only Measurements*, O. Namaki-Shoushtari, A. Pedro Aguiar, A. Khaki Sedigh, 18th IFAC World Congress Milano (Italy) August 28 - September 2, 2011.
104. *A Decomposition Procedure to Linearize the Nonaffine State Space Average Model of STATCOM*, M. Moradpour, M. Tavakoli Bina, A. Khaki Sedigh, M. Ayati, IEEE Symposium on Industrial Electronics and Applications (ISIEA2011), Langkawi, Malaysia, September 25-28, 2011.
105. *An improved input-output pairing method based on concept of energy*, Ahmadi-Tabatabaei, A. , Fatehi, A. , Khaki-Sedigh, A., Advanced Materials Research, Volume 403-408, , Pages 2065-2072, 2012.
106. *Performance evaluation of non-minimum phase linear control systems with fractional order partial pole-zero cancellation*, Mahani, N.K.Z., Sedigh, A.K., Bayat, F.M., 9th Asian Control Conference, ASCC 2013 ASCC 2013, IEEE, Istanbul, 23-26 June 2013.
107. *Study of Multiple Model Predictive Control on a pH neutralization plant*, Shamsaddinlou, A., Fatehi, A., Sedigh, A.K., Karimi, M.M., 9th Asian Control Conference, ASCC 2013, IEEE, Istanbul, 23-26 June 2013.
108. *A new control allocation methodology based on the pseudo inverse along the null space*, Bozorgnia, D., Sedigh, A.K., 21st Iranian Conference on Electrical Engineering, ICEE 2013, Mashhad, May 14-16, 2013.
109. *Multivariable input-output linearization sliding mode control of DFIG based wind energy conversion system*, Tohidi, A., Shamsaddinlou, A., Sedigh, A.K., 9th Asian Control Conference, ASCC 2013, IEEE, Istanbul, 23-26 June 2013.
110. *Direct and indirect output feedback design for TORA system*, M Tavan, A Khaki-Sedigh, S Pakzad, American Control Conference (ACC), 2014, 4649-4652.
111. *Robustness Improvement Using the Filtered Smith Predictor Based Fractional Integral-Fractional Derivative Controllers: Application to a Pressure Plant*, Roohallah Azarmi, Mahsan Tavakoli-Kakhki, Ramon Vilanova, Alireza Fatehi, Ali Khaki Sedigh, 7th International Conference on Systems and Control (ICSC), 2018.
112. *Frequency Domain Tuning of a Filtered Smith Predictor Based PI^λ Controller and Its Application to Pressure Plant*, Roohallah Azarmi, Mahsan Tavakoli-Kakhki, Alireza Fatehi, Ali Khaki Sedigh, 7th International Conference on Control, Mechatronics and Automation (ICCMA), Pages 49-55, 2019.
113. *Managed Pressure Drilling System State Estimation Using The Multiple Model Adaptive Estimation Approach*, A. M. Molaie, A. H. Nikoofard, A. Khaki-Sedigh and L. Imsland, European Control Conference (ECC), Pages: 985-990, 2020
114. *Control and Measurement of Nonlinear Dynamic Systems over AWGN Channel with Application in Tele-operation of Autonomous Vehicles*, SD Takloo, A Farhadi, A Khaki-Sedigh, 30th Mediterranean Conference on Control and Automation (MED), 2022
115. *Comparative Analysis of Data-Driven Predictive Control Strategies*, Ali Rezaei, Ali Khaki-Sedigh, 9th International Conference on Control, Instrumentation and Automation (ICCIA), 2023

۴. راهنمایی و مشاوره های دانشجویان تحصیلات تکمیلی

راهنمایی و مشاوره رساله های دکتری و پایان نامه های کارشناسی ارشد در دانشگاه های مختلف. نام دانشجویان و سمت در رساله و پایان نامه به تفکیک آورده شده است.

الف) رساله‌های دکتری

ردیف	نام دانشجو	موضوع رساله	سال	دانشگاه	سمت
۱	حمید خالوزاده	مدلسازی غیرخطی و پیش‌بینی رفتار قیمت سهام در بازار بورس تهران	۱۳۷۷	تربیت مدرس	راهنما
۲	سیدعباس طاهر	طراحی کنترل‌کننده مقاوم توان راکتیو (SVC) در شبکه‌های صنعتی قدرت جهت بهبود رفتار موتورهای القایی	۱۳۷۷	تربیت مدرس	مشاور
۳	محمد سماوات	Robust Control of Nonlinear System	2000	Sheffield	راهنما
۴	آسف زارع	کاربرد تئوری اندازه در کنترل بهینه سیستم‌های غیرخطی	۷۹-۸۰	دانشگاه آزاد اسلامی (علوم و تحقیقات)	راهنما
۵	پانته‌آ آریا	تجزیه و تحلیل پایدار و پیاده‌سازی شبکه‌های عصبی انعطاف‌پذیر	۸۱	دانشگاه آزاد اسلامی (علوم و تحقیقات)	مشاور
۶	بتول لیبی	پایداری و مقاومت در کنترل غیر متمرکز سیستم‌های ابعاد وسیع	۸۱	تهران	راهنما
۷	محمد عطایی	تحلیل پیش‌بینی‌پذیری مدلسازی و پیش‌بینی سری‌های زمانی چندمتغیر	۸۲	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	راهنما
۸	محمد حسین فردوسی	فیلتر ردیابی در ردیابی الکترواستاتیکی	۸۲	تهران	راهنما
۹	عارف شاه منصوریان	تحلیل و طراحی کنترل‌کننده بهینه معکوس با استفاده از توابع لیاپانوف کنترل	۸۴	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	راهنما
۱۰	محمد رضا عاروان	مدلسازی و تحلیل جستجوگر ژبرسکوپ آزاد در موشک آشیانه یاب الکترونیکی	۸۶	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	راهنما
۱۱	مهرداد نصیریان	طراحی شبیه‌سازهای ردگیر ایستگاه زمینی و کنترل وضعیت ماهواره	۸۶	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	راهنما
۱۲	بیژن معاونی	جفت‌سازی ورودی-خروجی سیستم‌های چندمتغیره غیرخطی	۸۶	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	راهنما
۱۳	جلال حبیبی	کنترل پیش‌بین بین سیستم‌های هایبرید مرکب منطقی دینامیکی	۸۷	تهران	راهنما
۱۴	علی محرم‌پور	تحلیل هدایت فاز انتهایی موشک‌های آشیانه یاب غیرفعال با استفاده از فیلترهای ذره‌ای	۸۷	علم و صنعت	مشاور
۱۵	نسترن واثق	کنترل آشوب در سیستم‌های آشوبناک تاخیری با استفاده از فیدبک تاخیری	۸۷	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	راهنما
۱۶	مهدی علیاری شوره دلی	تجزیه و تحلیل پایداری شبکه‌های عصبی/فازی بر اساس روشهای آموزش ترکیبی	۸۷	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	مشاور

۱۷	سعید بلوچیان	کنترل لغزشی سیستم‌های شمول دیفرانسیل مرتبه کسری خطی	۹۰-۸۹	دانشگاه آزاد اسلامی (علوم و تحقیقات)	راهنما
۱۸	امید نمکی شوشتری	کنترل تطبیقی مقاوم مبتنی بر کلیدزنی و با سرپرستی	۹۰	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	راهنما
۱۹	احمد فروزان تبار	بهبود عملکرد سیستم teleoperation دو طرفه تاخیردار با تضمین پایداری	۹۰-۹۱	دانشگاه آزاد اسلامی (علوم و تحقیقات)	مشاور
۲۰	سعید حسینی مهرداد	توسعه روش‌های چند مدلی غیرخطی به منظور طراحی سیستم تشخیص خطا و کاربرد آن در سیستم توربین گازی	۹۱	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	مشاور
۲۱	مرضیه کمالی اندانی	کنترل تطبیقی سیستم‌های تاخیردار در حضور خرابی عملگرها	۹۱	صنعتی اصفهان	مشاور
۲۲	جواد عبدی	پیش بینی هوشمند مبتنی بر روش‌های هوش مصنوعی در سیستم‌های حمل و نقل هوشمند	۹۰-۹۱	دانشگاه آزاد اسلامی (علوم و تحقیقات)	مشاور
۲۳	جواد مشایخی فرد	طراحی کنترل کننده چند ورودی مقاوم به روش تلفیقی ترکیب نرم‌ها و آنالیز μ	۱۳۹۲	دانشگاه آزاد اسلامی (علوم و تحقیقات)	راهنما
۲۴	مه‌در رضایی دارستان‌ی	طراحی و راه‌اندازی سیستم کنترل صفحه پایدار ژيروسکوپی سه محوره روی حامل	۱۳۹۲	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	راهنما
۲۵	پیمان باقری	تنظیم پارامترهای کنترل پیش بین چندمتغیره	۱۳۹۳	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	راهنما
۲۶	محسن معبودی	توسعه روش حداقل واریانس تعمیم‌یافته غیرخطی در پایش عملکرد سیستم‌های کنترل فرآیند	۱۳۹۴	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	راهنما
۲۷	مهدی توان	تخمین بر پایه نظریه سیستم‌های آبخاری برای کنترل سیستم پدستال X-Y	۱۳۹۵	آزاد اسلامی واحد علوم و تحقیقات	راهنما
۲۸	سعید حمید هاشمی پور	کنترل نامتمرکز سیستم‌های مقیاس بزرگ با تاخیر در ورودی و حالت‌ها به روش تطبیقی	۱۳۹۵	آزاد اسلامی واحد علوم و تحقیقات	مشاور
۲۹	حامد خدادادی	ارائه شاخص‌های غیرخطی الگوهای تصویر و بررسی کاربرد آن در کنترل تومورهای سرطانی	۱۳۹۵	آزاد اسلامی واحد علوم و تحقیقات	راهنمای اول
۳۰	مجتبی نوری منظر	بهبود عملکرد کنترل تطبیقی نظارتی ابطال‌ناپذیر	۱۳۹۶	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	راهنما
۳۱	فیروز لهوردیزا ده	طراحی کنترل کننده تطبیقی مدل چندگانه برای سیستم‌های خطی با تاخیر متغیر با زمان در ورودی	۱۳۹۶	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	راهنما
۳۲	انسبه نوبختی	کنترل سیستم‌های پیچیده چند آشوبی به روش OGY	۱۳۹۶	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	راهنما
۳۳	لیدا عدالتی	طراحی کنترل کننده تطبیقی برای کلاسی از سیستم‌های غیرخطی با حضور اشباع در ورودی‌ها	۱۳۹۶	آزاد اسلامی واحد علوم و تحقیقات	راهنما
۳۴	فیروز لهوردی-زاده	طراحی کنترل کننده تطبیقی مدل چندگانه برای سیستم‌های با تاخیر متغیر با زمان در ورودی	۱۳۹۷	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	راهنما

۳۵	مهد نادری	کنترل تحمل پذیر عیب با استفاده از تخصیص کنترل اصلاح شده در راستای پوچی	۱۳۹۸	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	راهنما
۳۶	طاہر غلامی	طراحی کنترل پیش‌بین مبتنی بر عملگر کوپمن برای نیروگاههای خورشیدی متمرکز سهموی	۱۴۰۲	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	راهنما

ب) پایان‌نامه‌های کارشناسی ارشد

ردیف	نام دانشجو	موضوع پایان‌نامه	سال	دانشگاه
۱	عبدالرضا عزیزی	بررسی مسیر پرواز موشک SC و بهینه‌سازی آن	۱۳۷۰	تهران
۲	جلیل کمالی	طراحی کنترل‌کننده تطبیقی برای سیستم‌های چند متغیره به روش نمونه‌برداری سریع	۱۳۷۰	تهران
۳	ایرج رضانیا	طراحی پایدار ساز قدرت چند متغیره به روش آرایه‌های نایکوئیست معکوس (INA)	۱۳۷۲	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۴	قاسم علیزاده	طراحی PSSهای مقاوم به روش QFT	۱۳۷۲	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۵	خسرو احمدزاده	بررسی و ارزیابی سیستم کنترل گسترده در نیروگاه‌های حرارتی	۱۳۷۲	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۶	بتول لبیبی	جایابی صفرهای انتقال سیستم‌های چند متغیره، رویت‌ناپذیر کردن قطب‌های سیستم و کاربرد آنها در طراحی سیستم‌های کنترل چند متغیره	۱۳۷۲	تهران
۷	جهانگیر صیاد	طراحی یک سیستم خیره جهت تشخیص خطا و تعمیر عیوب ژنراتورهای الکتریکی	۱۳۷۲	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۸	سید محمد رشتیان	طراحی و شبیه‌سازی اتوپیلوت دیجیتال به دو روش SISO و MIMO برای یک موشک زمین به زمین	۱۳۷۲	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۹	نادر افشار	شناسایی و کنترل میز سه درجه آزادی	۱۳۷۲	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۰	کیان حائری	شناسایی و کنترل میز سه درجه آزادی	۱۳۷۲	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۱	حسین صراف‌نژاد طوسی	طراحی سیستم‌های چند متغیره به روش QFT و ارزیابی تداخل آنها	۱۳۷۲	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۲	تورج کریمی‌مهرآبادی	بررسی خواص تئوریک و شبیه‌سازی سیستم‌های کنترل H(INF)	۷۲-۷۳	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۳	محمد رضا احمدی	کنترل ترافیک با استفاده از کنترل‌کننده آموزش پذیر فازی	۱۳۷۳	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۴	حمید خالوزاده	شناسایی و کنترل سیستم ناوبری اینرسی با صفحه پایدار توسط شبکه‌های عصبی	۱۳۷۳	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۵	بهزاد بهنام	کنترل فرآیند توسط کنترل‌کننده‌های عصبی	۱۳۷۳	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۶	رؤیا امجدی‌فرد	بررسی انعطاف‌پذیری سیستم‌های کنترل MIMO به روش پاسخ پله	۱۳۷۳	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۷	مسعود آل‌حسین	تئوری فیدبک کمی برای سیستم‌های تأخیردار	۱۳۷۴	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی

۱۸	احمد شاگردموتاب	دکوپله‌سازی سیستم‌های چند متغیره با استفاده از کنترلر عصبی معکوس	۱۳۷۴	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۹	حمیدرضا پوراشرف	کنترل‌کننده‌های تطبیقی بهره بالا و تطبیقی نمونه‌بردار سریع برای سیستم‌های غیر حداقل فاز و یا نامنظم	۱۳۷۴	تهران
۲۰	عارف شاه‌منصوریان	کنترل سیستم‌های چند متغیره به روش حلقه بستن ترتیبی	۱۳۷۴	تهران
۲۱	سعید نصیری‌اقدام	کنترل مقاوم دور موتور آسنکرون به روش QFT	۱۳۷۴	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۲۲	ابوالفضل باقرخلیلی	شناسایی و کنترل برداری موتور القایی با استفاده از شبکه‌های عصبی	۱۳۷۵	مالک اشتر
۲۳	سیداحمد عابدی	کنترل تطبیقی مقاوم در حضور دینامیک مدل نشده براساس شناسایی به همراه باند سکوت خود تنظیم	۱۳۷۵	تهران
۲۴	حسن فتح‌آبادی	طراحی کنترل‌کننده‌های مقاوم چند متغیره به روش حلقه بستن ترتیبی با استفاده از تئوری فیدبک کمی	۱۳۷۵	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۲۵	عبدالغنی جهانشاهی	کنترل ساختار متغیر تطبیقی موتور القایی	۱۳۷۵	تهران
۲۶	ساسان عبادیان	کنترل عصبی مستقیم و معکوس هایدروفویل و ارزیابی عصبی کنترل چند متغیره هایدروفویل	۱۳۷۶	آزاد (واحد تحصیلات تکمیلی)
۲۷	محمدرضا نصیری‌سروی	هم‌طرازسازی تطبیقی عصبی صفحه پایدار	۱۳۷۶	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۲۸	رضا حیدری	بهینه‌سازی مسیر حرکت موشک حاصل و بالستیک	۱۳۷۶	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۲۹	سیدکمال حسینی‌ثانی	طراحی کنترل‌کننده تطبیقی برای کانال‌های هدایتی و کانال چرخ یک موشک زمین به هوا و حذف حساسه فشار	۱۳۷۶	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۳۰	علی‌اکبر قربانی‌زاده‌ابیان	کنترل مقاوم مبدل‌های DC-DC به روش تئوری فیدبک کمی	۱۳۷۶	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۳۱	فرزین سپهری	طراحی، ساخت و کنترل یک ربات سه درجه آزادی (تندیس - ۱)	۱۳۷۶	آزاد (واحد تحصیلات تکمیلی)
۳۲	قادر شکراللهی‌مقدم	شناسایی مدل ورودی خروجی موتور القایی، طراحی و ساخت کنترل‌کننده مقاوم دور موتور القایی روش QFT	۱۳۷۶	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۳۳	عبدالرضا خیاطیان‌یزدی	کنترل مقاوم سیستم‌های چند متغیره با نمونه‌برداری چند نرخ به روش فیدبک کمی	۱۳۷۶	تهران
۳۴	پرویز خاکزادان	مدل‌سازی یک موشک زمین به هوا	۱۳۷۶	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۳۵	محمد ابراهیم ولیپورپاشا	شمال‌یابی هوشمند	۱۳۷۶	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۳۶	محمدرضا خلیلی‌تهرانی	طراحی فیدبک کمی برای سیستم‌های چند متغیره نامعین بوسیله روش‌های بهینه‌سازی تصادفی	۱۳۷۶	تهران
۳۷	سیامک دبیری‌شمس‌آبادی	کنترل سیستم‌های چند متغیره غیرخطی توسط شبکه عصبی	۱۳۷۶	آزاد (واحد تحصیلات تکمیلی)
۳۸	نغمه منصوری	پیاده‌سازی کنترل‌کننده مقاوم فیدبک کمی (QFT) برای ربات‌های جابجاکننده	۱۳۷۷	تهران
۳۹	حسین شمس‌سبزواری	هدایت اتوماتیک قطار	۱۳۷۷	دانشکده فنی و مهندسی هترو

صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	۱۳۷۷	کنترل تطبیقی درجه حرارت یک کوره صنعتی	محمد افاضلی	۴۰
تهران	۱۳۷۷	کنترل مقاوم یک موشک زمین به هوا با روش‌های H(INF)	احمد اکبری‌الوانق	۴۱
تهران	۱۳۷۷	توسعه روش‌های یادگیری تقویتی در کنترل هوشمند و کاربردهای صنعتی و آزمایشگاهی آن	سیدعلی جذبی	۴۲
صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	۱۳۷۷	کنترل تطبیقی مقاوم با استفاده از ناحیه سکوت	منصور تبری‌خمیران	۴۳
تهران	۱۳۷۷	مدل‌سازی، شبیه‌سازی و کنترل تطبیقی یک موشک	احمد باران‌زاده	۴۴
صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	۱۳۷۸	کنترل مستقیم گشتاور موتور القایی	الهام صادقیان	۴۵
صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	۱۳۷۸	قابلیت پیش‌بینی و پیش‌بینی داده‌های هواشناسی	محمود کریمی	۴۶
آزاد (واحد تحصیلات تکمیلی)	۱۳۷۸	تشخیص و شناسایی عیب به کمک شبکه‌های عصبی در سیستم‌های کنترل	مهدی رضایی	۴۷
آزاد (واحد تحصیلات تکمیلی)	۱۳۷۸	طراحی کنترلر چند ورودی چند خروجی خبره	بابک فردمقدم	۴۸
صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	۱۳۷۸	شناسایی و کنترل بهینه سطح یک درام بویلر نیروگاهی	اسماعیل رادکانی	۴۹
آزاد (واحد تحصیلات تکمیلی)	۱۳۷۸	طراحی بهینه سیستم‌های کنترل مقاوم به روش QFT با استفاده از الگوریتم‌های ژنتیک	فرهاد اسماعیل‌زاده‌آذر	۵۰
صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	۱۳۷۸	کنترل موتور القایی به روش تطبیقی	مهدی سینا	۵۱
صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	۱۳۷۸	جایابی ساختار ویژه با فیدبک خروجی ثابت	یزدان باوقاطوسی	۵۲
صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	۱۳۷۸	طراحی و ساخت اسکندر میدان نزدیک آنتن با استفاده از ربات دو درجه آزادی	حسن غلامی	۵۳
مالک اشتر	۱۳۷۸	بررسی عملکرد سیستم‌های هوشمند و راه‌کارهای عملی بکارگیری در ارتقاء توانمندی نه‌اجا	محمد دولت‌آبادی	۵۴
تهران	۱۳۷۹	طراحی و ساخت کنترل موقعیت مقاوم یک موتور AC	بهروز رضایی	۵۵
آزاد (واحد تحصیلات تکمیلی)	۱۳۷۹	طراحی سیستم‌های کنترل مقاوم گسترده به روش QFT با استفاده از الگوریتم ژنتیک	مجید هاشمی‌فر	۵۶
تهران	۱۳۷۹	طراحی و ساخت سیستم کنترل سرعت تطبیقی مقاوم موتور القایی سه فاز با استفاده از اینورتر منبع جریان ۱۲ پالس	مهرداد بابازاده	۵۷
صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	۱۳۷۹	شناسایی واحد اندازه‌گیری اینرسی (IMU)	حسن محمدی‌آبدر	۵۸
آزاد (واحد تحصیلات تکمیلی)	۱۳۷۹	بهبود طراحی‌های مقاوم کمی با استفاده از خود نوسانی سازه‌های تطبیقی	وحیدرضا قلی‌زاده	۵۹
تهران	۱۳۷۹	ردیابی اهداف مانوردهنده بوسیله فیلترهای تصادفی	محمدعلی مداح‌علی	۶۰
صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	۱۳۸۰	پیش‌بینی سری‌های زمانی داده‌های هواشناسی با همبستگی بین داده‌ها	مهدی زمانیان	۶۱
مالک اشتر	۱۳۸۰	طراحی و شبیه‌سازی سیستم کنترل آنتن ردیاب ماهواره با کنترل‌کننده‌های PED کلاسیک و تطبیقی	اصغر طاهری	۶۲

۶۳	عبدالکریم قزاق م	روش غیرمستقیم کنترل تطبیقی مدل مرجع با تنظیم دینامیکی پارامترها	۱۳۸۰	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۶۴	مهرداد فتوره‌چی	توسعه روش یادگیری عاطفی برای سیستم‌های چند متغیره و سیستم‌های با اهداف چندگانه	۱۳۸۰	تهران
۶۵	رضا جاماسبی	طراحی و شبیه‌سازی سیستم‌های کنترل پیش‌بین به روش DMC برای سیستم‌های چند متغیره ناپایدار	۱۳۸۰	آزاد (واحد تحصیلات تکمیلی)
۶۶	علی‌اصغر رضایی	طراحی کنترل برداری - فازی موتور القایی و تخمینگر مقاومت روتور	۱۳۸۰	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۶۷	خسرو بقایی	شناسایی و کنترل بردار پیش‌رانه به روش تزریق ثانویه (SITVC)	۱۳۸۰	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۶۸	ناصر یزدانی	طراحی و بهینه‌سازی باتری- شارژر مقاوم مجهز به اصلاح‌کننده ضریب توان	۱۳۸۰	تهران
۶۹	عزیز اظهاری‌خامنه	مسیریابی پویای بهینه در شبکه‌های ارتباطی (شبکه مخابرات)	۱۳۸۰	آزاد (واحد تحصیلات تکمیلی)
۷۰	هروی‌ان احدی‌حسین‌زاده	اصلاح سیستم هدایت یک موشک زمین به هوا با استفاده از فیلترهای کالمن	۱۳۸۰	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۷۱	جواد عبدی	کاربرد روش یادگیری تفاوت زمانی در مهندسی کنترل	۱۳۸۱	تهران
۷۲	جعفر فرش‌باف	طراحی کنترل‌کننده سیستم پرتودهی IR.136 بر مبنای PLC و مونیتورینگ سیستم	۱۳۸۱	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۷۳	پژمان نادرپور	طراحی و مقایسه الگوریتم‌های کنترل وضعیت برای یک ماهواره LEO با پایدارسازی سه محوره	۱۳۸۱	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۷۴	امین فرمانبردار	طراحی اتوپیلوت موشک بالستیک به روش QFT	۱۳۸۱	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۷۵	بیژن سلطانی	طراحی و پیاده‌سازی کنترل‌کننده پیش‌فاز پس‌فاز برای جستجوگر غیرفعال	۱۳۸۱	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۷۶	مصطفی سلطانی	طراحی و شبیه‌سازی سیستم کنترل توپ ضدهوایی متحرک با استفاده از منطق فازی	۱۳۸۱	آزاد (واحد تحصیلات تکمیلی)
۷۷	شروین شکیبایی	پیش‌بینی بار کوتاه مدت با استفاده از فیلتر کالمن	۱۳۸۱	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۷۸	حسین سلطانی	طراحی و شبیه‌سازی سیستم کنترل توپ ضدهوایی متحرک با استفاده از شبکه‌های عصبی	۱۳۸۱	آزاد (واحد تحصیلات تکمیلی)
۷۹	فرزاد رشیدی	نقش هم‌بافت در یادگیری عاطفی و کاربردهای کنترلی آن	۱۳۸۱	تهران
۸۰	ابراهیم شهیدزاده	استفاده از ترکیب اطلاعات سنسوری در بهبود دقت تیر موشک	۱۳۸۱	تهران
۸۱	سیدجلیل سادات‌رستمی	نرم‌افزار تحلیل و طراحی کنترل چند متغیره با استفاده از MATLAB	۱۳۸۱	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۸۲	مرجان صدیقی‌انارکی	کنترل کیفیت میوه با استفاده از ترکیب داده به کمک روش‌های هوشمند	۱۳۸۱	آزاد (واحد تحصیلات تکمیلی)
۸۳	انسیه نوبختی	اصلاح سیستم هدایت موشک میثاق یک با استفاده از فیلتر کالمن	۱۳۸۱	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۸۴	مهدی علیاری‌شوره‌دلی	پیش‌بینی رفتار آلاینده‌های هوای اراک با استفاده از شبکه‌های عصبی	۱۳۸۲	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۸۵	صفر شمس	طراحی قانون هدایت موشک‌های کروز دریایی	۱۳۸۲	تهران
۸۶	علی وهابیان‌تهرانی	اصلاح سیستم هدایت یک موشک زمین به هوا با روش مدل‌های چندگانه فیلتر کالمن	۱۳۸۲	تهران
۸۷	کرم شعبانی	کنترل تطبیقی برای یک موشک دو مرحله‌ای زمین به هوا	۱۳۸۲	تهران

تهران	۱۳۸۲	طراحی اتوپایلوٹ Hybrid-Fuzzy-PID برای موشک ضدکشتی هدایت شونده نور	فرامرز کوثری	۸۸
صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	۱۳۸۲	کنترل غیرمتمرکز سیستم‌های ابعاد وسیع به روش QFT با اصلاح باند حذف اغتشاش	سیدمحمد مهدی علوی	۸۹
صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	۱۳۸۲	شکل‌دهی خودکار تابع انتقال حلقه در طراحی QFT با استفاده از نظریه LMI و الگوریتم ژنتیک	وحید صمدی بخارایی	۹۰
صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	۱۳۸۲	شناسایی، مدل‌سازی آنالیز و شبیه‌سازی جستجوگر یک موشک زمین به هوا با هدایت PN	امیر تقوی	۹۱
آزاد (واحد تحصیلات تکمیلی)	۱۳۸۲	ارزیابی کیفیت میوه توسط روش‌های کلاسیک نظریه ترکیب اطلاعات سنسوری	مژده سلطان محمدی	۹۲
آزاد (واحد تحصیلات تکمیلی)	۱۳۸۲	کنترل از طریق اینترنت و پیاده‌سازی آن در MATLAB	مهدی پورقلی	۹۳
صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	۱۳۸۲	بهبود عملکرد درایو کنترل مستقیم گشتاور در موتورهای القایی	مهدی دلربایی	۹۴
تهران	۱۳۸۲	طراحی بهینه سیستم‌های کنترل مقاوم چند متغیره به روش ترکیبی EEAS و QFT	محمد هادیان	۹۵
صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	۱۳۸۲	پایدارسازی و کنترل سیستم‌های تاخیری چندمتغیره با استفاده از روش جایابی قطب ویژه	نسترن واثق	۹۶
آزاد(واحد تحصیلات تکمیلی)	۱۳۸۲	کنترل بهینه چندمتغیره یک هلی کوپتر مدل با استفاده از روش‌های PID پاسخ پله و جایابی ساختار ویژه	ساحره بیدقی	۹۷
آزاد(واحد تحصیلات تکمیلی)	۱۳۸۳	کاربرد کنترل تطبیقی در سیستم‌های پزشکی	ساراسادات سماوکی	۹۸
صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	۱۳۸۳	بهینه‌سازی زمان سوئیچینگ در سیستم‌های هایبرید با فیدبک خروجی	مهدی فخاریان	۹۹
صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	۱۳۸۳	کنترل تطبیقی مرجع مقاوم غیرمتمرکز و کاربردی از آن در سیستم ارتعاش فعال	نرگس مالکی	۱۰۰
صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	۱۳۸۳	مدلسازی و کنترل هایبرید موتورهای احتراق جرقه ای	الهام میرخورسندی	۱۰۱
تهران	۱۳۸۴	طراحی کنترل کننده مقاوم تطبیقی چندمتغیره به روش تلفیقی QFT-EEAS با جبران سازه‌های غیر قطری	امید نمکی شوشتری	۱۰۲
تهران	۱۳۸۴	طراحی کنترل کننده قابل شکل دهی مجدد از طریق جایابی ساختار ویژه و کنترل مد لغزشی	علیرضا اثنی عشری اصفهانی	۱۰۳
تهران	۱۳۸۴	ارزیابی روش‌های کلاسیک و هوشمند ترکیب اطلاعات در سیستم GPS/INS	علی اسدیان	۱۰۴
تهران	۱۳۸۴	روش‌های هوشمند در پیش بینی و مدیریت ریسک وام	محمود حاتمی یزدی	۱۰۵
تهران	۱۳۸۴	کنترل پیشبین سیستم‌های هایبرید	علی اسکندری حلوائی	۱۰۶
صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	۱۳۸۴	کنترل تطبیقی آشوب با نمای لیاپانف	امین یزدان پناه	۱۰۷
صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	۱۳۸۴	تنظیم پارامترهای کنترل PID توسط CA و مقایسه با روش GA	مهدی صفا	۱۰۸
آزاد (واحد تحصیلات تکمیلی)	۱۳۸۴	مطالعه و شبیه‌سازی کنترل فازی توان در سیستم‌های مخابرات سلولی سیار	بهاره جلالی فراهانی	۱۰۹
صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	۱۳۸۵	کنترل تطبیقی سیستم‌های آشوبی غیر خطی در پارامترها با استفاده از نماهای لیاپانف	سید موسی آیتی	۱۱۰

۱۱۱	ایدا محمدی نژاد رشتی	طراحی و تحلیل پایداری سیستم کنترل تطبیقی اجسام پرنده بر مبنای روش جدول بندی بهره	۱۳۸۵	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۱۲	عادل قادران	طراحی بهینه سیگنال های ورودی برای روبات جوشکار لوله	۱۳۸۵	تهران
۱۱۳	محسن مهبیاری یعقوبی	پایدرسازی ویدئو	۱۳۸۵	آزاد (واحد تحصیلات تکمیلی)
۱۱۴	سعید اکبری	طراحی ساختار کنترل برای برجهای تقطیر سری	۱۳۸۵	آزاد (واحد تحصیلات تکمیلی)
۱۱۶	سپیده پورآزرم	کنترل مقاوم سازه های ساختمانی با رفتار غیر خطی توسط روشهای H_{∞} و QFT	۱۳۸۶	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۱۷	سید مهدی عابدی پهنه کلایی	شناسایی اتوماتیک پروسه های صنعتی	۱۳۸۶	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۱۸	عبدالمجید خوشنود	کنترل تطبیقی یک ماهواره بر انعطاف پذیر	۱۳۸۶	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۱۹	سید علی جزایری مقدس	کنترل تطبیقی هوشمند مبتنی بر مدل	۱۳۸۶	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۲۰	مارال پرتوی بخش	طراحی کنترل کننده نظارتی هوشمند برای خودروی هابرید پیل سوختی-باتری به منظور کاهش مصرف سوخت	۱۳۸۶	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۲۱	زینب طهرانی زمانی	طراحی کنترل کننده هوشمند تنظیم خودکار برای سیستم سنجش pH	۱۳۸۶	تهران
۱۲۲	سمانه حشمت زاده	کنترل دستگاه pH به روش رگولاتورهای خودتنظیم	۱۳۸۷	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۲۳	احمد عاشوری	کنترل پیش بین فرایند زیستی تولید پنی سیلین	۱۳۸۷	تهران
۱۲۴	غزل منتصری	تضمین پایداری و ارتقای قوام در کنترل پیش با استفاده از رویکردهای غیر خطی	۱۳۸۷	تهران
۱۲۵	فاطمه راحمی	ردیابی (تخمین مسیر) اهداف متحرک با استفاده از فیلتر ذره ای	۱۳۸۷	آزاد(واحد علوم و تحقیقات)
۱۲۶	سعید کاشفی	طراحی سیستم کنترل تطبیقی اجسام پرنده بر مبنای روش مدل مرجع و مبتنی بر تئوری لیاپانف	۱۳۸۷	آزاد (واحد تحصیلات تکمیلی)
۱۲۷	رحمت ... حیدری هابی	ارائه یک روش کنترل تطبیقی سازش پذیر با خطا و کاربرد آن در سیستم سه تانک	۱۳۸۸	صنعتی اصفهان
۱۲۸	امید صفرزاده	مدلسازی و کنترل سطح آب مولدهای بخار هسته ای به روش تئوری فیدبک کمی	۱۳۸۸	شهید بهشتی
۱۲۹	احمد اسفندیاری	مدلسازی و پیش بینی نتیجه انتخابات مجلس شورای اسلامی با استفاده از روش های هوشمند (در شهرستان ساری)	۱۳۸۸	آزاد(واحد علوم و تحقیقات) مشاور
۱۳۰	جعفر شالچیان	طراحی کنترل کننده مدل چندگانه بر اساس شناسایی زیر فضا	۱۳۸۸	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۳۱	لادن سلطانپان	کنترل اهداف چندگانه با رویکرد کلیدزنی و با سرپرستی	۱۳۸۸	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۳۲	ثمره عطار شرقی	طراحی کنترلر برای آریتمی قلبی بر اساس روش فیدبک تاخیر یافته زمانی	۱۳۸۸	آزاد(واحد علوم و تحقیقات) مشاور
۱۳۳	محمد قاضی مغربی	تنظیم پارامترهای کنترل ماتریس دینامیکی (DMC)	۱۳۸۸	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۳۴	مهران زارع	طراحی و ساخت آزمایشگاه کنترل پیشرفته	۱۳۸۸	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی

صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	۱۳۸۸	طراحی و پیاده سازی کنترل چندمتغیره pH	پیمان باقری	۱۳۵
صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	۱۳۸۸	تنظیم خودکار کنترل کننده های پیش بین تعمیم یافته (GPC)	امیر رضا نشاسته ریز	۱۳۶
صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	۱۳۸۸	کنترل ژنراتورهای DFIG نیروگاه های بادی جهت ردیابی بیشینه توان قابل جذب در سرعت های مختلف باد	اکبر توحیدی	۱۳۷
تهران	۱۳۸۸	جبران سازی عیب با استفاده از کنترل تطبیقی مقاوم	بهنام الهوردی چرندابی	۱۳۸
صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	۱۳۸۸	طراحی و پیاده سازی کنترل کننده تطبیقی سیستم سروو نیوماتیک	سید حسن موسوی	۱۳۹
صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	۱۳۸۸	جفت سازی ورودی-خروجی بر مبنای معیاری پایش عملکرد سیستم- های کنترلی	صالحه چوبکار	۱۴۰
دانشگاه آزاد، دانشکده تحصیلات تکمیلی	۱۳۸۸	کنترل مقاوم سیستم pH به روش QFT	رها شعبانی	۱۴۱
صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	۱۳۸۹	اشتراک گذاری حالت در سیستم های چند متغیره و کاربرد آن در کنترل کلیدزنی	هادی صادقی شرامین	۱۴۲
تهران	۱۳۸۹	ارتقای پایش کارایی کنترل کننده با بکارگیری روش های ترکیب داده	محسن خرازبهای اصفهانی	۱۴۳
صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	۱۳۸۹	کنترل کننده ی بهینه STATCOM بر مبنای خطی سازی مدل میانگین مبدل های الکترونیک قدرت	میلاد مرادپور	۱۴۴
آزاد- علوم و تحقیقات	۱۳۸۹	کنترل تطبیقی سیستم های آشوبناک ویژه با محاسبه نمای لیاپانوف	مژگان ممبینی	۱۴۵
(مشاور) آزاد- علوم و تحقیقات	۱۳۸۹	ارزیابی عملکرد کنترل کننده های تک ورودی- تک خروجی با ملاحظه کاهش پیچیدگی محاسباتی	عبدالحمید رهنما	۱۴۶
صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	۱۳۸۹	انتخاب ورودی-خروجی سیستم کنترل چندمتغیره با ملاحظات جفت سازی ورودی-خروجی	احسان سرشاری	۱۴۷
صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	۱۳۸۹	پایدارسازی سیستم لورنز با فیدبک تاخیری چندمتغیره در حوزه فرکانس	تریا مرادی	۱۴۸
صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	۱۳۸۹	توسعه و شبیه سازی سیستم پایش عملکرد و تشخیص خطا در اجزای مختلف توربین گازی V94.2 با کمک روش فیلتر کالمن	امین سالار	۱۴۹
(مشاور) آزاد- علوم و تحقیقات	۱۳۸۹	کنترل پیش بین تطبیقی برای سیستم های خطی تغییرپذیر با زمان	پوریا سرحدی	۱۵۰
تهران	۱۳۸۹	توسعه روینگرهای تطبیقی با تخمین جزئی پارامترها و متغیرهای حالت	امیر حسین نیکوفرد	۱۵۱
صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	۱۳۸۹	کنترل آشوبناک زمان-فضایی آریتمی قلبی با فیدبک تاخیری	فروغ رضایی بروجنی	۱۵۲
دانشگاه شیراز (آموزش- های الکترونیکی)	۱۳۹۰	کاربرد روش های پایش عملکرد در سیستم های کلیدزنی	عارفه مریدی	۱۵۳
صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	۱۳۹۰	انتخاب ساختار کنترلی ناوابسته به مدل برای سیستم های چندمتغیره	سید عادل طباطبایی	۱۵۴
صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	۱۳۹۰	استفاده از بردار جهت صفر در طراحی سیستم های کنترل چندمتغیره غیرمی نیمم فاز به روش QFT	مریم حنطه زاده	۱۵۵
صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی	۱۳۹۰	کنترل پیش بین پایدار چندگانه مبتنی بر مدل با گذر بدون پرش	محمد عبدالله پوری	۱۵۶
صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی(مشاور)	۱۳۹۰	طراحی کنترل کننده پیش بین غیر خطی عمومی برای فرایندهای آزمایشگاهی	مهسا صادق اسدی	۱۵۷

۱۵۸	وحید مردانلو	مدلسازی و کنترل سیستم‌های پیچیده بر اساس فضای حالت	۱۳۹۰	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۵۹	امیر قهرمانی	کنترل پدستال ماهواره با استفاده از الگوریتم های کنترل پیش بین	۱۳۹۰	صنعتی مالک اشتر (مشاور)
۱۶۰	زلیخا عبداللهی بیرون	کنترل چندمتغیره توربین گازی به روش کنترل غیرمتمرکز	۱۳۹۰	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۶۱	سید محسن هوشیار	طراحی مقاوم سیستم های کنترل شبکه ای در حضور پدیده از دست رفتن بسته های اطلاعات	۱۳۹۰	(مشاور) آزاد- علوم و تحقیقات
۱۶۲	سید علیرضا محمدی	طراحی مدل در کنترل چندگانه بر مبنای معیارهای غیر خطی گری و فاصله و پیاده سازی بر روی دستگاه PH	۱۳۹۰	(مشاور) صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۶۳	زینب اصلی پور	کنترل پیش بین چند متغیره با استفاده از ماتریس تداخل	۱۳۹۰	(مشاور) صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۶۴	شبیم ارمغان	تحلیل و طراحی سیستم‌های کنترل کلیدزن در حضور نویز فرایند و اندازه گیری	۱۳۹۰	دانشگاه شیراز (آموزش‌های الکترونیکی)
۱۶۵	محمد مهدی عرب حسینی	توسعه و شبیه سازی سیستم پایش عملکرد و تشخیص خطا در اجزای مختلف توربین گازی با کمک روش مبتنی بر شبکه‌های عصبی	۱۳۹۱	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۶۶	محسن کمالیان	طراحی سیستم کنترل مقاوم برای شی پرنده کروز دریایی	۱۳۹۱	(مشاور) آزاد- علوم و تحقیقات
۱۶۷	آزاده آهی‌فر	طراحی کنترل کننده تطبیقی چندمتغیره برای سیستم کنترل فشار خون	۱۳۹۱	آزاد- علوم و تحقیقات
۱۶۸	علیرضا بزرگر	بررسی پایداری سیستم‌های کلیدزنی با استفاده از نظریه تلف کنندگی	۱۳۹۱	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۶۹	عطا اله گوگانی خیابانی	طراحی جبران‌سازهای پس فاز-پیش فاز مقاوم مرتبه کسری برای سیستم‌های نامعین	۱۳۹۱	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۷۰	سارا حجتی نیا	شناسایی و تشخیص عیب عدم تعادل شعله در محفظه‌ی احتراق توربین گازی V94.2 با استفاده از داده‌های خروجی	۱۳۹۱	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۷۱	میثم شیبانی نژاد	ارایه روشهایی برای کاهش زمان همگرایی در الگوریتم ژنتیک در حل مسائل بلادرنگ	۱۳۹۱	(مشاور) آزاد- علوم و تحقیقات
۱۷۲	داود بزرگ نیا	کنترل تخصیص محرک‌های مقید	۱۳۹۱	آزاد- علوم و تحقیقات
۱۷۳	بهمن کشت پور	طراحی کنترل کننده مقاوم به روش QFT با استفاده از نظریه سیستم‌های مرتبه کسری	۱۳۹۱	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۷۴	نزهت الزمان گائینی	کنترل مقاوم بار-فرکانس در سیستم قدرت چند ناحیه‌ای با حضور نیروگاه آبی	۱۳۹۱	آزاد- علوم و تحقیقات
۱۷۵	سامان سیروس	طراحی سیستم‌های کنترل پیش‌بین با استفاده از روش‌های پیشرفته بهینه سازی	۱۳۹۱	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۷۶	علی داودزاده	بررسی وضعیت اخلاق پژوهشی در تدوین پایان‌نامه‌های دانشجویان مقطع کارشناسی ارشد دانشگاه‌های تهران	۱۳۹۲	دانشگاه شهید بهشتی (مشاور)
۱۷۱	مریم پورمند	آشوبناک سازی سیستم‌های زمان گسسته با ورودی‌های ضربه‌ای	۱۳۹۲	(مشاور) آزاد- علوم و تحقیقات
۱۷۲	رسول کاهانی	کنترل حرکت ربات های دسته جمعی با الگوبرداری از رفتار سیستم های پیچیده	۱۳۹۱	آزاد- علوم و تحقیقات
۱۷۳	هاله فردین	طراحی ساختار کنترل سیستم‌های چندمتغیره با استفاده از شبکه های عصبی شعاعی	۱۳۹۱	(مشاور) آزاد- علوم و تحقیقات

۱۷۶	سید شهاب الدین توحیدی	کنترل تحمل پذیر عیب با استفاده از کنترل تطبیقی تخصیص محرک های افزونه به روش معکوس مجازی در امتداد فضای پوچی	۱۳۹۲	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۷۷	داود شقاقی	طراحی کنترل کننده‌ی پیش بین بر اساس مدل چندگانه بر مبنای معیار غیر خطی گری و فاصله و پیاده سازی بر روی سیستم خنثی سازی pH	۱۳۹۲	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی (مشاور)
۱۷۸	حسی منیر واقفی	پایش عملکرد سیستم‌های کنترلی چند متغیره تاخیردار	۱۳۹۲	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۷۹	زاهد ابراهیمی	تنظیم پارامترهای کنترل کننده‌ی پیش بین چندمتغیره بر اساس ANOVA	۱۳۹۲	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۸۰	محمدعلی دهقانی	کنترل پایدار ساز سه محوره ژيروسکوپیی با رویکرد چندمتغیره	۱۳۹۲	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۸۱	احسان برزنونی	طراحی سیستم کنترل پرواز تحمل پذیر خطا برای UAV (هواپیمای بدون سر نشین) با استفاده از روش‌های کنترل پایدار محور	۱۳۹۲	(مشاور) آزاد- علوم و تحقیقات
۱۸۲	فرزاد راوش	طراحی و پیاده سازی سیستم کنترل عمومی (UCS) برای سیستم‌های چندمتغیره	۱۳۹۲	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۸۳	محمد نادری	طراحی کنترل کننده پیش بین مقید به منظور بهبود عملکرد توربو کمپرسور SGT600 در ردیابی بار و کنترل سرچ کمپرسور	۱۳۹۲	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۸۴	ناهید نمکی شوشتری	ارزیابی عملکرد اقتصادی کنترل پیش بین فرآیند تنسی ایستمن با معیار LQG	۱۳۹۲	آزاد- علوم و تحقیقات
۱۸۵	مهدی سیاوش	بررسی پایداری و کنترل آسکرون سیستم‌های سوئیچینگ وابسته به زمان	۱۳۹۳	صنعتی اصفهان (مشاور)
۱۸۶	سید محمد عماد اولیایی	طراحی یک مدل چندگانه برای توربین V94-2 زیمنس در شرایط معیوب و سالم	۱۳۹۳	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۸۷	محمد رضا نیری	کنترل تطبیقی سیستم‌های چندمتغیره در حضور اشباع عملگرها و با در نظر گرفتن دینامیک آن‌ها	۱۳۹۳	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۸۸	روح اله آزرمی	طراحی و پیاده سازی کنترل	۱۳۹۳	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۸۹	مرضیه بختیاری هفت- لنگی	کنترل کننده پیش‌بین چند عاملی برای ریز شبکه	۱۳۹۳	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۹۰	امیرسامان اشتری	تحلیل نقش پارامترها و تنظیم آن‌ها در کنترل کننده‌های پیش‌بین غیرخطی	۱۳۹۳	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۹۱	ابوالفضل شهروبی	کنترل تطبیقی مدل چندگانه مقاوم وضعیت ماهواره	۱۳۹۳	شاهد (مشاور)
۱۹۲	بیبا عطارزاده	طراحی کنترل کننده پیش‌بین مقاوم در برابر عیب بر پایه روش‌های تشخیص عیب آینده	۱۳۹۴	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۹۳	طاهره غلامی نژاد	تنظیم تطبیقی پارامترهای کنترل کننده‌های پیش‌بین مبتنی بر مدل بر اساس روش تحلیلی	۱۳۹۴	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۹۴	نسیم گورش	ارزیابی عملکرد سیستم‌های چندمتغیره بر اساس کنترل کننده‌های حداقل واریانس توسعه یافته	۱۳۹۴	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۹۳	زینب قاسمیان	طراحی کنترل کننده‌ها حداقل واریانس تعمیم یافته مقاوم برای مدل سری ولترا	۱۳۹۴	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۹۴	مرتضی عباس زاده	طراحی و پیاده سازی کنترل پیش بین مقاوم بر روی یک سیستم صنعتی	۱۳۹۴	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۹۵	محمد عالی	تنظیم پارامترهای کنترل کننده‌های پیش‌بین چندمتغیره برای سیستم‌های انتگرالی	۱۳۹۵	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۹۶	مسعود شهری فرد	پایش عملکرد کنترل کننده جریان هوا در یک پیل سوختی بر مبنای کنترل حداقل واریانس تعمیم یافته غیرخطی	۱۳۹۵	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی

۱۹۷	علی بختیاری	کنترل تحمل پذیر عیب سیستم عمود پرواز هشت موتور با استفاده از روش کنترل تطبیقی محرک های افزونه با معکوس مجازی در امتداد فضای پوچی	۱۳۹۶	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۹۸	محمد امین شیخی	طراحی کنترل کننده پیش بین حداقل واریانس تعمیم یافته غیر خطی برای پایش عملکرد سیستم های کنترل فرایند	۱۳۹۶	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۱۹۹	بهمن صادقی فروز	تولید ورودی های مرجع مجازی در کنترل تطبیقی ابطال ناپذیر با کنترل پیش بین مقید	۱۳۹۶	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۲۰۰	مهدی رسول پور	ارائه رویکردی نوین جهت تشخیص خطای قطع تحریک ژنراتورهای سنکرون با استفاده از داده کاوی کمیت های الکتریکی	۱۳۹۶	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی (مشاور)
۲۰۱	ناصر متین	تخصیص کنترل شدنی با استفاده از روش شبه معکوس وزن دار با حضور قید محرک ها	۱۳۹۶	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۲۰۲	حمید حافظی	کنترل تکمیل پذیر عیب با استفاده از روش های تخصیص کنترل برای هشت پره	۱۳۹۷	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۲۰۳	انسیه باقری	طراحی کنترل کننده مقاوم عیب محرک ها در توربین بادی با استفاده از روش های تخصیص کنترل	۱۳۹۷	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۲۰۴	سیدرضا جعفری	طراحی مسئله تخصیص کنترل با تابع هزینه چند هدفه	۱۳۹۸	صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی